

Corrigé du TD9 : Courbes paramétrées

I A faire en priorité

Corrigé de l'exercice 1. 1. On rappelle que $\begin{cases} x'(t) = -3 \sin(t) \cos^2(t) \\ y'(t) = 3 \cos(t) \sin^2(t) \end{cases}$.

- Si $t \in]0; \frac{\pi}{4}]$ alors le vecteur de coordonnées $(x'(t), y'(t))$ (non nul) est un vecteur directeur de la tangente au point $M(t)$. On obtient donc une équation cartésienne de la tangente à Γ en $M(t)$ en écrivant :

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} x - x(t) & x'(t) \\ y - y(t) & y'(t) \end{vmatrix} = 0 &\Leftrightarrow (x - \cos^3(t)) \times 3 \cos(t) \sin^2(t) - (y - \sin^3(t)) \times (-3 \sin(t) \cos^2(t)) = 0 \\ &\Leftrightarrow (x - \cos^3(t)) \times \sin(t) + (y - \sin^3(t)) \times \cos(t) = 0 \quad \text{car } 3 \cos(t) \sin(t) \neq 0 \\ &\Leftrightarrow \sin(t)x + \cos(t)y - \cos(t) \sin(t)(\cos^2(t) + \sin^2(t)) = 0 \\ &\Leftrightarrow \sin(t)x + \cos(t)y - \cos(t) \sin(t) = 0. \end{aligned}$$

Lorsque $t \neq 0$, une équation cartésienne de D_t est donc $\sin(t)x + \cos(t)y - \cos(t) \sin(t) = 0$.

- En $t = 0$ nous avons vu en cours que la tangente D_0 est l'axe des abscisses.

2. Lorsque $t \neq 0$:

- Le point d'intersection de D_t avec l'axe des abscisses est le point A_t de coordonnées $(\cos(t), 0)$.
 — Le point d'intersection de D_t avec l'axe des ordonnées est le point B_t de coordonnées $(0, \sin(t))$.
 — On a $A_t B_t = \sqrt{(0 - \cos(t))^2 + (\sin(t) - 0)^2} = 1$.

Corrigé de l'exercice 2. 1. On a $\begin{cases} x(t) = -4t^3 + o(t^3) \\ y(t) = 2 + 3t^2 + o(t^3) \end{cases}$.

Donc, au voisinage de $M(0)$, $(x(t), y(t)) = (0, 2) + (0, 3)t^2 + (-4, 0)t^3 + \vec{o}(t^3)$.

Le point $M(0)$ est donc un point de rebroussement de première espèce et la demi-tangente à la courbe au point $M(0)$ est dirigée par le vecteur de coordonnées $(0, 3)$ (demi-tangente verticale).

2. — Les fonctions x et y sont 2π -périodiques donc il suffit de tracer la courbe sur un intervalle de longueur 2π pour obtenir la totalité de la courbe. On réduit donc notre étude à $[-\pi; \pi]$.
 — On a, pour tout $t \in [-\pi; \pi]$, $\begin{cases} x(-t) = -x(t) \\ y(-t) = y(t) \end{cases}$. On peut donc restreindre notre étude à l'intervalle $[0; \pi]$ et on obtiendra la courbe sur $[-\pi; 0]$ par une symétrie d'axe (Oy) .
 — On a, pour tout $t \in [0; \pi]$, $\begin{cases} x(\pi - t) = x(t) \\ y(\pi - t) = -y(t) \end{cases}$. On peut donc restreindre notre étude à l'intervalle $[0; \frac{\pi}{2}]$ et on obtiendra la courbe sur $[\frac{\pi}{2}; \pi]$ par une symétrie d'axe (Ox) .
 — Le calcul de $x(\frac{\pi}{2} - t)$ ne donne rien de remarquable donc on ne peut pas plus restreindre notre étude.
3. On a tout d'abord : $x'(t) = 3 \cos(3t) - 3 \cos(t) = 3(\cos(2t + t) - \cos(2t - t)) = -6 \sin(2t) \sin(t)$.
 De même : $y'(t) = 3 \sin(3t) - 3 \sin(t) = 6 \cos(2t) \sin(t)$.
4. Nous avons réduit notre étude à $[0; \frac{\pi}{2}]$ et calculé les dérivées de x et y . Il nous reste à dresser le tableau de variations et étudier les points singuliers et remarquables.
- **Tableau de variations**

t	0	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{2}$
$x'(t)$	0	$-$	0
$x(t)$	0	\longrightarrow	
$y'(t)$	0	$+$	0
$y(t)$	2	\longrightarrow	0
		$2\sqrt{2}$	

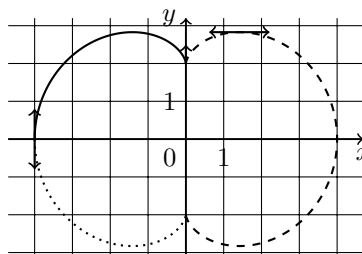
— **Points remarquables et singuliers**

Le point $M(0)$, étudié à la première question, est un point de rebroussement de première espèce.

En $M(\pi/4)$, la courbe possède une tangente horizontale.

En $M(\pi/2)$, la courbe possède une tangente verticale.

— **Courbe**



Corrigé de l'exercice 3.

Pour tout couple $(t_0, t_1) \in I^2$ tel que $t_0 \neq t_1$:

$$M(t_0) = M(t_1) \iff \begin{cases} x(t_0) = x(t_1) \\ y(t_0) = y(t_1) \end{cases} \iff \begin{cases} 3(t_0^3 - t_1^3) + 2(t_0^2 - t_1^2) - (t_0 - t_1) = 0 \\ 3(t_0^2 - t_1^2) + 2(t_0 - t_1) = 0 \end{cases} .$$

En utilisant les factorisations $t_0^2 - t_1^2 = (t_0 - t_1)(t_0 + t_1)$ et $t_0^3 - t_1^3 = (t_0 - t_1)(t_0^2 + t_0t_1 + t_1^2)$ (qui proviennent de l'identité de Bernoulli $a^n - b^n = (a - b)(a^{n-1} + a^{n-2}b + \dots + ab^{n-2} + b^{n-1})$), on obtient :

$$M(t_0) = M(t_1) \iff \begin{cases} (t_0 - t_1) \times (3(t_0^2 + t_0t_1 + t_1^2) + 2(t_0 + t_1) - 1) = 0 \\ (t_0 - t_1) \times (3(t_0 + t_1) + 2) = 0 \end{cases} .$$

Vu que $t_0 - t_1 \neq 0$, on en déduit que

$$M(t_0) = M(t_1) \iff \begin{cases} 3(t_0^2 + t_0t_1 + t_1^2) + 2(t_0 + t_1) - 1 = 0 \\ 3(t_0 + t_1) + 2 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} t_1 = -t_0 - \frac{2}{3} \\ 3t_0^2 + 2t_0 - 1 = 0 \end{cases} .$$

On obtient deux couples solutions :

$$(t_0; t_1) = \left(-1; \frac{1}{3}\right) \text{ ou } (t_0; t_1) = \left(\frac{1}{3}; -1\right) .$$

La courbe paramétrée admet donc un point double :

$$M(-1) = M(1/3) = (-1; 2) .$$

Déterminons alors les tangentes en ce point double, en utilisant la dérivée :

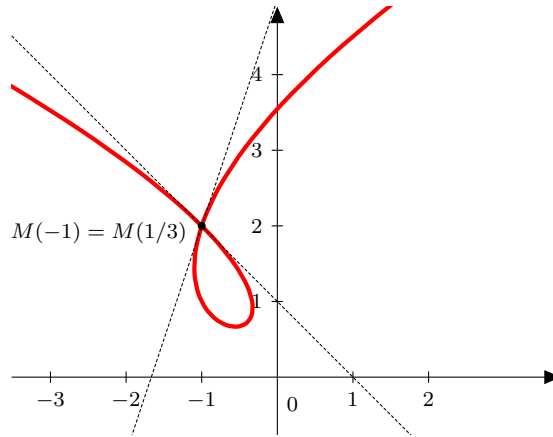
$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad (x'(t); y'(t)) = (9t^2 + 4t - 1; 6t + 2) .$$

- En $t = -1$, $(x'(1); y'(1)) = (4; -4) = 4(1; -1) \neq (0, 0)$, donc le point est régulier et la tangente \mathcal{T}_{-1} est dirigée par le vecteur $(1; -1)$. On a donc, pour tout $M = (x; y)$:

$$M \in \mathcal{T}_{-1} \iff \begin{vmatrix} x+1 & 1 \\ y-2 & -1 \end{vmatrix} = 0 \iff y = -x + 1 .$$

- En $t = 1/3$, $(x'(1/3); y'(1/3)) = (4/3; 4) = \frac{4}{3}(1; 3) \neq (0, 0)$, donc le point est régulier et la tangente $\mathcal{T}_{1/3}$ est dirigée par le vecteur $(1; 3)$. On a donc, pour tout $M = (x; y)$:

$$M \in \mathcal{T}_{1/3} \iff \begin{vmatrix} x+1 & 1 \\ y-2 & 3 \end{vmatrix} = 0 \iff y = 3x + 5 .$$

**Corrigé de l'exercice 4.**

Pour tout $t \in \mathbb{R}$, on remarque que le triplet $(x(t), y(t), z(t))$ vérifie une certaine relation affine :

$$x(t) + \frac{1}{2}y(t) - z(t) + 2 = 0.$$

Ceci montre que tous les points $M(t) = (x(t), y(t), z(t))$ de la courbe sont situés dans le plan d'équation cartésienne

$$x + \frac{y}{2} - z + 2 = 0.$$

Corrigé de l'exercice 5. 1. (a) En notant $f(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \\ z(t) \end{pmatrix}$, on a f dérivable sur \mathbb{R} , et $f'(t) =$

$\begin{pmatrix} -a \sin(t) \\ a \cos(t) \\ b \end{pmatrix}$, d'où $f'(t) \neq \vec{0}$ pour tout $t \in \mathbb{R}$ (car $b \neq 0$). Ainsi, l'arc paramétré défini par f est régulier, donc sa tangente en tout point est dirigée par le vecteur $f'(t)$.

Déterminons alors un vecteur non nul $\vec{u} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ faisant un angle constant avec $f'(t)$.

Pour tout \vec{u} dans \mathbb{R}^3 , et tout $t \in \mathbb{R}$, on a

$$\frac{\langle \vec{u}, f'(t) \rangle}{\|\vec{u}\| \|f'(t)\|} = \frac{-\alpha a \sin(t) + \beta a \cos(t) + \gamma b}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2} \times \sqrt{a^2 + b^2}},$$

donc le vecteur $\vec{u} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ convient. Avec ce choix, on a $\forall t \in \mathbb{R}$, $\frac{\langle \vec{u}, f'(t) \rangle}{\|\vec{u}\| \|f'(t)\|} = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$, donc l'angle non orienté θ entre \vec{u} et la tangente en tout point t de l'arc vérifie $\cos \theta = \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$, soit $\theta = \arccos\left(\frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}\right) \in [0; \pi]$. Cet angle est constant (indépendant de t), donc l'arc est bien une hélice.

(b) Par définition, la longueur de la courbe entre $t = 0$ et $t = 2\pi$ est

$$L = \int_0^{2\pi} \|f'(t)\| dt = \int_0^{2\pi} \sqrt{a^2 + b^2} dt = 2\pi \sqrt{a^2 + b^2}.$$

2. Ce second arc paramétré est aussi régulier, car $f'(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2t \\ 2t^2 \end{pmatrix} \neq 0$ pour tout $t \in \mathbb{R}$.

Cette fois, on cherche un vecteur $\vec{u} = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{pmatrix}$ tel que $\frac{\langle \vec{u}, f'(t) \rangle}{\|\vec{u}\| \|f'(t)\|}$ soit indépendant de t .

On a :

$$\frac{\langle \vec{u}, f'(t) \rangle}{\|\vec{u}\| \|f'(t)\|} = \frac{\alpha + 2\beta t + 2\gamma t^2}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2} \times \sqrt{1 + 4t^2 + 4t^4}} = \frac{\alpha + 2\beta t + 2\gamma t^2}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2} \times \sqrt{(1 + 2t^2)^2}} = \frac{\alpha + 2\beta t + 2\gamma t^2}{\sqrt{\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2} \times (1 + 2t^2)}$$

Donc le vecteur $\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ convient. Avec ce choix, on a

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad \frac{\langle \vec{u}, f'(t) \rangle}{\|\vec{u}\| \|f'(t)\|} = \frac{1}{\sqrt{2}},$$

donc la tangente fait un angle de $\arccos\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right) = \frac{\pi}{4}$ avec le vecteur \vec{u} en tout point de l'arc, qui est donc une hélice.

Corrigé de l'exercice 6. 1. Les fonctions x et y sont définies sur $\mathbb{R} \setminus \{-1\}$. Pour tout réel $t \notin \{-1; 0\}$, on remarque que $x(1/t) = y(t)$ et $y(1/t) = x(t)$, donc le point $M(1/t)$ est le symétrique du point $M(t)$ par rapport à la droite d'équation $y = x$.
On en déduit que la droite $y = x$ est un axe de symétrie de la courbe \mathcal{C} .

2. L'image de l'intervalle $]0; 1]$ (respectivement $] - 1; 0[$) par la fonction inverse $t \mapsto 1/t$ est l'intervalle $[1; +\infty[$ (resp. $] - \infty; -1[$). Donc par la question précédente, la portion de courbe correspondant aux $t \in] - \infty; -1[\cup [1; +\infty[$ est symétrique de la portion correspondant aux $t \in] - 1; 1[\setminus \{0\}$ par rapport à la droite $y = x$. Quant au point $t = 0$, il est sur la droite $y = x$, puisque $M(0) = (0; 0)$. Il suffit donc d'étudier la courbe pour $t \in] - 1; 1]$ et de construire le symétrique par rapport à $y = x$ de la demi-trajectoire ainsi obtenue, pour reconstruire toute la courbe.

3. Etude de la courbe \mathcal{C} :

- Réduction du domaine d'étude : d'après la question précédente, on limite l'étude à l'intervalle $I =] - 1; 1]$.
- Tableaux de variations : les fonctions x et y sont dérivables sur I , et

$$\forall t \in I, \quad \begin{cases} x'(t) = \frac{d}{dt} \left(\frac{3t}{1+t^3} \right) = \frac{3(1-2t^3)}{(1+t^3)^2} \\ y'(t) = \frac{d}{dt} \left(\frac{3t^2}{1+t^3} \right) = \frac{3t(2-t^3)}{(1+t^3)^2} \end{cases}.$$

On en déduit le tableau de variations suivant pour les fonctions x et y :

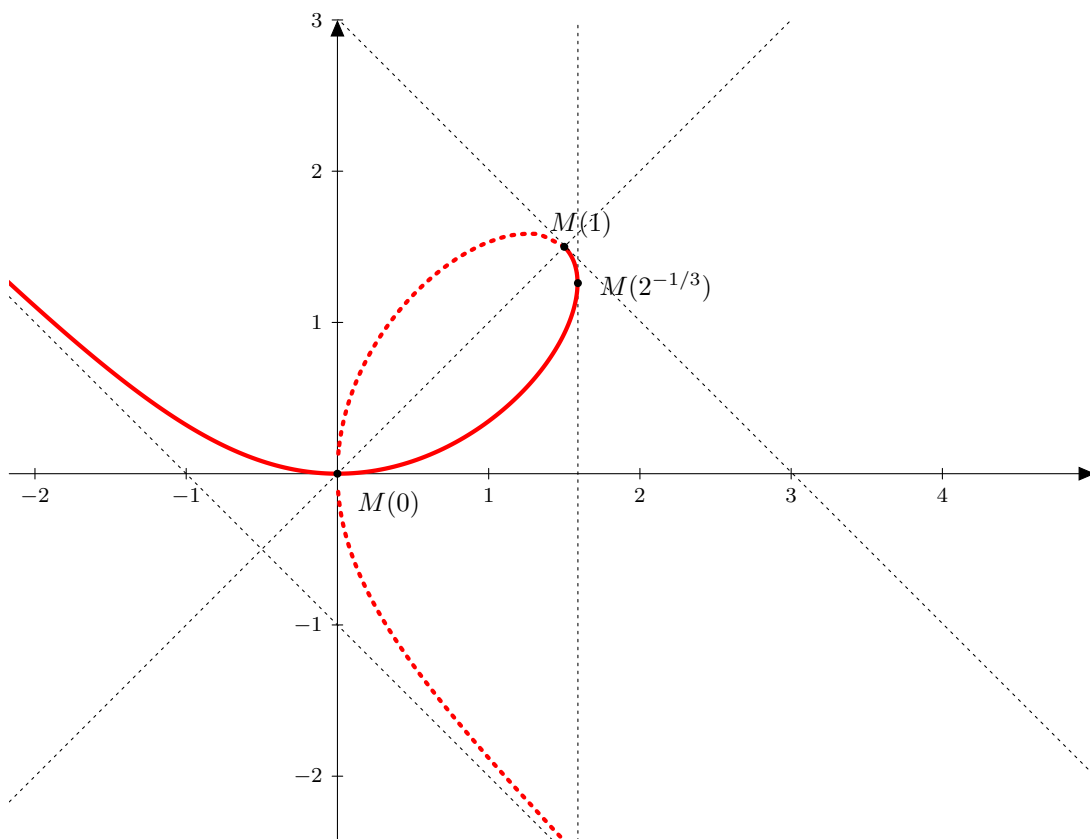
t	-1	0	$\frac{1}{2^{1/3}}$	1	
Signe de $x'(t)$		+	+	0	-
Variations de x		$-\infty$	↗ 0	$2^{2/3}$	↘ $\frac{3}{2}$
Variations de y		$+\infty$	↘ 0	$2^{1/3}$	↗ $\frac{3}{2}$
Signe de $y'(t)$		-	0	+	+

- Points singuliers ou remarquables : vu que x' et y' ne s'annulent jamais en même temps, la courbe est régulière (sans point stationnaire).

En $t = 0$, la courbe passe par l'origine ($M(0) = (0; 0)$), avec une tangente dirigée par le vecteur $(x'(0); y'(0)) = (3; 0)$, donc horizontale.

En $t = \frac{1}{2^{1/3}}$, la courbe passe par le point $M\left(\frac{1}{2^{1/3}}\right) = (2^{2/3}; 2^{1/3})$, avec une tangente dirigée par le vecteur $(x'\left(\frac{1}{2^{1/3}}\right); y'\left(\frac{1}{2^{1/3}}\right)) = (0; 2^{2/3})$, donc verticale.

En $t = 1$, la courbe passe par le point $M(1) = \left(\frac{3}{2}; \frac{3}{2}\right)$, avec une tangente dirigée par le vecteur $(x'(1); y'(1)) = \frac{3}{4}(-1; 1)$.
- Tracé : en trait plein, la portion de courbe correspondant à $t \in]-1; 1]$, et en pointillés épais, son symétrique par rapport à la droite $y = x$ (qui correspond à $t \in]-\infty; -1] \cup [1; +\infty[$).



4. La distance de $M(t)$ à la droite $\mathcal{D} : y = -x - 1$ est donnée par la formule suivante (vue dans le cours de TSI 1) :

$$d(M(t); \mathcal{D}) = \frac{|x(t) + y(t) + 1|}{\sqrt{2}} = \left| \frac{1 + 3t + 3t^2 + t^3}{\sqrt{2}(1 + t^3)} \right|,$$

soit, en factorisant le numérateur et le dénominateur par $1 + t$:

$$d(M(t); \mathcal{D}) = \left| \frac{(1 + t)^2}{\sqrt{2}(1 - t + t^2)} \right|.$$

Cette quantité tend bien vers 0 lorsque $t \rightarrow -1$ (le numérateur tend vers 0 et le dénominateur tend vers $3\sqrt{2}$), donc la droite \mathcal{D} est bien asymptote à la courbe \mathcal{C} lorsque $t \rightarrow -1$.

Pour connaître la position de \mathcal{D} par rapport à \mathcal{C} , on étudie le signe de $y(t) - (-x(t) - 1)$ au voisinage de $t = -1$:

$$y(t) - (-x(t) - 1) = x(t) + y(t) + 1 = \frac{1 + 3t + 3t^2 + t^3}{1 + t^3} = \frac{(1 + t)^2}{1 - t + t^2} \underset{t \rightarrow -1}{\sim} \frac{(1 + t)^2}{3},$$

donc $y(t) - (-x(t) - 1) > 0$ au voisinage de $t = -1$, ce qui montre que la courbe est au-dessus de son asymptote \mathcal{D} .

5. On remarque que $y(t) = tx(t)$, donc étant donné un point $M = (x; y)$ du plan, on a

$$M \in \mathcal{C} \iff \exists t \neq -1, \begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \iff \exists t \neq -1, \begin{cases} x = \frac{3t}{1+t^3} \\ y = tx \end{cases}.$$

On cherche à "éliminer" le paramètre t : si $x \neq 0$, on a

$$M \in \mathcal{C} \iff \exists t \neq -1, \begin{cases} t = y/x \\ x = \frac{3(y/x)}{1+(y/x)^3} \end{cases} \iff \begin{cases} y \neq -x \\ x^3 + y^3 = 3xy \end{cases}.$$

Si $x = 0$, alors

$$M \in \mathcal{C} \iff \exists t \neq -1, \begin{cases} 0 = \frac{3t}{1+t^3} \\ y = 0 \end{cases} \iff \exists t \neq -1, \begin{cases} t = 0 \\ y = 0 \end{cases} \iff y = 0.$$

Dans tous les cas, le couple $(x; y)$ vérifie $x^3 + y^3 = 3xy$.
 En conclusion, une équation cartésienne de la courbe \mathcal{C} est $x^3 + y^3 = 3xy$.

Corrigé de l'exercice 7.

• **Réduction du domaine d'étude**

Les fonctions x et y sont définies sur \mathbb{R} et 2π -périodiques, donc on obtient la trajectoire complète (la courbe \mathcal{C}) en étudiant les fonctions x et y sur l'intervalle $[-\pi; \pi]$.

En outre, x est paire et y est impaire, donc en notant $M(t) = (x(t), y(t))$, on a $M(-t) = (x(t), -y(t))$, ce qui montre que $M(-t)$ est le symétrique de $M(t)$ par rapport à l'axe (Ox) . On obtient donc une demi-trajectoire en étudiant x et y sur $[0; \pi]$, qu'on complètera par symétrie d'axe (Ox) pour reconstituer toute la courbe.

Enfin, $M(\pi - t)$ ne s'exprime pas simplement en fonction de $M(t)$ (car $1 + \cos(\pi - t) = 1 - \cos(t)$), donc il n'y a pas de symétrie supplémentaire évidente.

On fera donc l'étude sur l'intervalle $I = [0; \pi]$.

• **Tableau de variations**

Les fonctions x et y sont de classe \mathcal{C}^∞ et

$$\forall t \in I, \quad x'(t) = -\sin(t) * (1 + 2 \cos(t)), \quad y'(t) = -\sin^2(t) + (1 + \cos(t)) \cos(t) = 2 \cos^2(t) + \cos(t) - 1,$$

donc en factorisant le polynôme $2X^2 + X - 1 = (X + 1)(2X - 1)$, on obtient :

$$\begin{cases} x'(t) = -\sin(t) * (2 \cos(t) + 1) \\ y'(t) = (\cos(t) + 1) * (2 \cos(t) - 1) \end{cases}$$

Sur I , on a donc $x'(t) = 0 \iff \sin(t) = 0$ ou $\cos(t) = -1/2 \iff t \in \{0, \frac{2\pi}{3}, \pi\}$, ainsi que $y'(t) = 0 \iff \cos(t) \in \{-1; 1/2\} \iff t \in \{\frac{\pi}{3}; \pi\}$.

De plus : sur I , $\sin(t) \geq 0$ et $\cos(t) + 1 \geq 0$, donc en dehors des points d'annulation, $x'(t)$ a le signe de $-2 \cos(t) - 1$ (qui croît sur I), et $y'(t)$ a le signe de $2 \cos(t) - 1$ (qui décroît sur I).

On en déduit ainsi le signe des dérivées, et le tableau de variations de x et y :

t	0	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{2\pi}{3}$	π	
Signe de $x'(t)$	0	-	0	+	0
Variations de x	2	$\frac{3}{4}$	$-\frac{1}{4}$	0	
Variations de y	0	$\frac{3\sqrt{3}}{4}$	$\frac{\sqrt{3}}{4}$	0	
Signe de $y'(t)$	+	0	-	0	

• **Etude des points remarquables**

Le tableau de variation met en évidence 4 points remarquables :

* le point de paramètre $t = 0$ est $M(0) = (2; 0)$. Puisque $\vec{f}'(0) = (0, y'(0)) = (0, 2) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(0)$, donc verticale.

- * le point de paramètre $t = \frac{\pi}{3}$ est $M(\frac{\pi}{3}) = (\frac{3}{4}; \frac{3\sqrt{3}}{4})$. Puisque $\vec{f}'(\frac{\pi}{3}) = (x'(\frac{\pi}{3}), 0) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(\frac{\pi}{3})$, donc horizontale.
- * le point de paramètre $t = \frac{2\pi}{3}$ est $M(\frac{2\pi}{3}) = (-\frac{1}{4}; \frac{\sqrt{3}}{4})$. Puisque $\vec{f}'(\frac{2\pi}{3}) = (0, y'(\frac{2\pi}{3})) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(\frac{2\pi}{3})$, donc verticale.
- * le point de paramètre $t = \pi$ est $M(\pi) = (0; 0)$. Puisque $\vec{f}'(\pi) = (x'(\pi), y'(\pi)) = (0, 0)$, ce point est stationnaire. Pour déterminer la tangente en ce point, on effectue un DL de x et y au voisinage de $t = \pi$, en posant $h = t - \pi$:

$$x(t) = x(\pi + h) = (1 + \cos(\pi + h)) \cos(\pi + h) = -(1 - \cos(h)) \cos(h) = -\frac{h^2}{2} + o(h^3),$$

$$y(t) = y(\pi + h) = (1 + \cos(\pi + h)) \sin(\pi + h) = -(1 - \cos(h)) \sin(h) = -\frac{h^3}{2} + o(h^4).$$

On en déduit que

$$\vec{f}(t) = \vec{f}(\pi + h) = (0, 0) + h(0, 0) + h^2(-1/2, 0) + h^3(0, -1/2) + o(h^3).$$

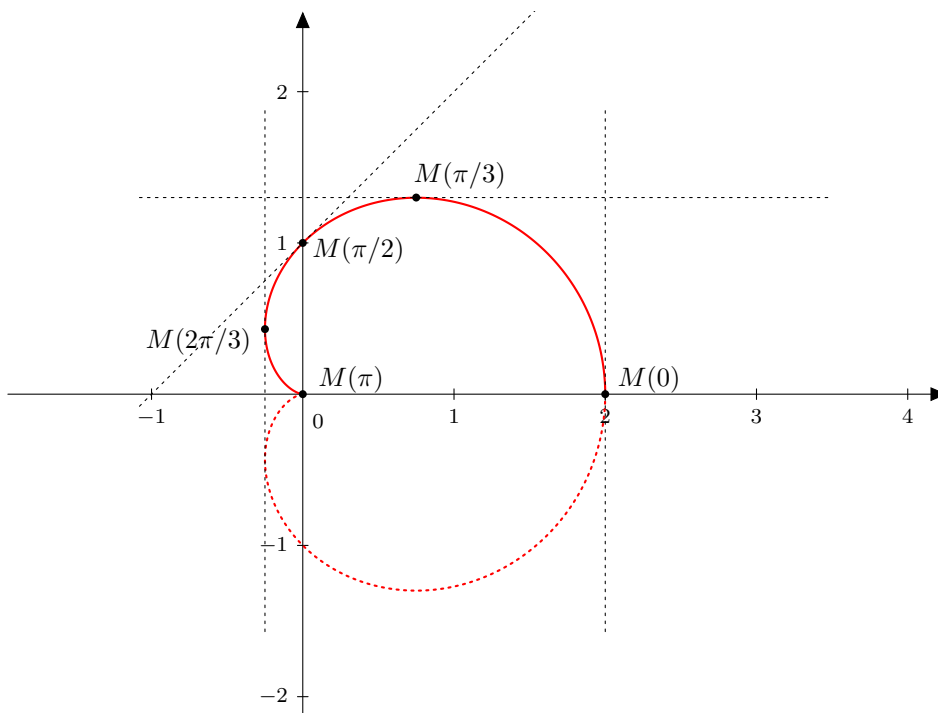
Par identification avec la formule de Taylor-Young, on obtient $\vec{f}''(\pi) = (-1, 0) \neq (0, 0)$, donc ce vecteur dirige la tangente, qui est horizontale.

Remarque. — Le vecteur $\vec{f}'''(\pi) = (0, -3)$ n'est pas colinéaire à $\vec{f}''(\pi)$, donc les entiers caractéristiques du point $t = \pi$ sont $(p, q) = (2, 3)$: on a affaire à un point de rebroussement de première espèce.

- On peut aussi rajouter un point intéressant : le point de paramètre $t = \pi/2$, car $M(\pi/2) = (0; 1)$ (c'est l'intersection de la courbe avec l'axe des ordonnées). En ce point, $\vec{f}'(\pi/2) = (-1; -1) \neq (0; 0)$, donc le point est régulier et la tangente est la droite $y = x + 1$.

• **Tracé**

Tracé de la demi-trajectoire $t \in [0; \pi]$ en trait plein et de l'autre demi-trajectoire symétrique ($t \in [-\pi, 0]$) en pointillés :



Corrigé de l'exercice 8.

• **Réduction du domaine d'étude**

Les fonctions x et y sont définies sur \mathbb{R} , y est 2π -périodique, mais attention, ce n'est pas le cas de x , car on a

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad M(t + 2\pi) = (x(t + 2\pi), y(t + 2\pi)) = (2\pi + x(t), y(t)) = M(t) + (2\pi, 0).$$

Le point $M(t + 2\pi)$ est donc l'image de $M(t)$ par la translation horizontale de vecteur $2\pi \vec{i}$. Il suffit donc d'étudier la courbe sur $[-\pi, \pi]$ puis de translater la trajectoire obtenue indéfiniment (vers la gauche et la droite) pour reconstituer toute la courbe.

De plus, on a $M(-t) = (x(-t), y(-t)) = (-x(t), y(t))$, donc $M(-t)$ est le symétrique de $M(t)$ par rapport à l'axe (Oy) .

On limitera donc l'étude à l'intervalle $I = [0; \pi]$, puis on reconstituera la trajectoire complète par symétrie par rapport à (Oy) puis translations successives de vecteurs $\pm 2\pi \vec{i}$.

• **Tableau de variations**

Les fonctions x et y sont de classe C^∞ et

$$\forall t \in I, \quad x'(t) = 1 - \cos(t), \quad y'(t) = \sin(t).$$

On obtient directement le signe des dérivées, et le tableau de variations de x et y :

t	0	π	
Signe de $x'(t)$	0	+	
Variations de x	0	π	
Variations de y	0	2	
Signe de $y'(t)$	0	+	0

• **Etude des points remarquables**

Le tableau de variation met en évidence 2 points remarquables :

* le point de paramètre $t = 0$ est $M(0) = (0; 0)$. Puisque $\vec{f}'(0) = (x'(0), y'(0)) = (0, 0)$, ce point est stationnaire. Pour déterminer la tangente en ce point, on effectue un DL de x et y au voisinage de $t = 0$:

$$x(t) = \frac{t^3}{6} + o(t^3), \quad y(t) = \frac{t^2}{2} + o(t^3).$$

On en déduit que

$$\vec{f}(t) = (x(t), y(t)) = (0, 0) + t(0, 0) + t^2(0, 1/2) + t^3(1/6, 0) + o(t^3).$$

Par identification avec la formule de Taylor-Young, on obtient $\vec{f}''(0) = (0, 1) \neq (0, 0)$, donc ce vecteur dirige la tangente, qui est verticale.

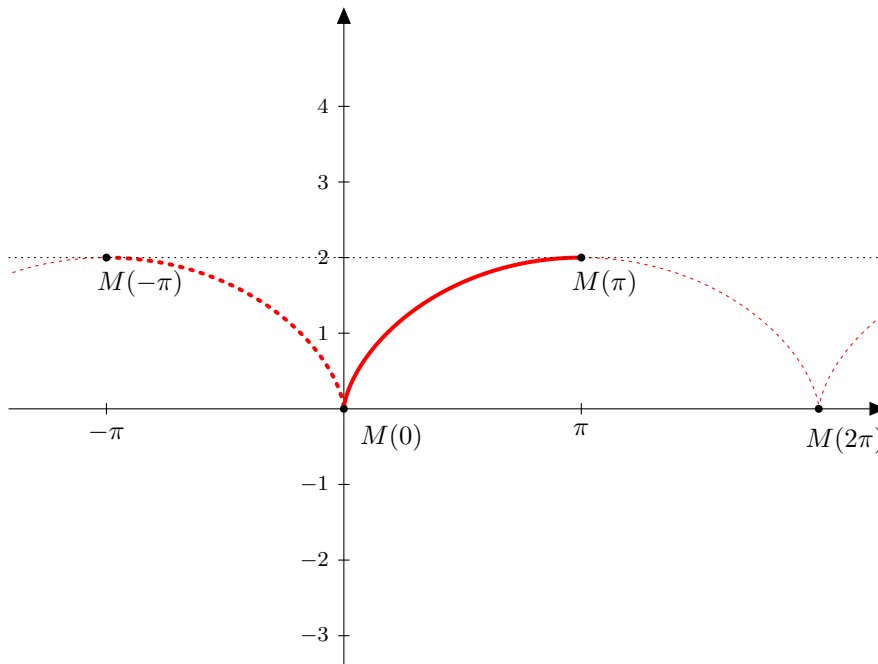
Remarque.

Le vecteur $\vec{f}'''(0) = (1, 0)$ n'est pas colinéaire à $\vec{f}''(0)$, donc les entiers caractéristiques du point $t = 0$ sont $(p, q) = (2, 3)$: on a affaire à un point de rebroussement de première espèce.

* le point de paramètre $t = \pi$ est $M(\pi) = (\pi; 2)$. Puisque $\vec{f}'(\pi) = (2, 0) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(\pi)$, donc horizontale.

• **Tracé**

Tracé de la trajectoire $t \in [0; \pi]$ en trait plein, de la trajectoire symétrique ($t \in [-\pi, 0]$) en pointillés épais, et complétion par translation en pointillés fins :



Corrigé de l'exercice 9.

Notons $\vec{f}(t) = (x(t); y(t))$ pour tout réel t .

Si t_0 est un point d'inflexion, alors on a $(\vec{f}'(t_0), \vec{f}''(t_0))$ liée. En effet, si $(\vec{f}'(t_0), \vec{f}''(t_0))$ était libre, alors on aurait $\vec{f}'(t_0) \neq 0$ et $\vec{f}''(t_0)$ non colinéaire à $\vec{f}'(t_0)$, donc les entiers caractéristiques du point t_0 seraient $(p; q) = (1; 2)$, ce qui est contradictoire (pour un point d'inflexion, p et q sont impairs).

On a donc nécessairement $\det(\vec{f}'(t_0), \vec{f}''(t_0)) = 0$. Or

$$\det(\vec{f}'(t_0), \vec{f}''(t_0)) = \begin{vmatrix} 3(t_0 - 2)^2 & 6(t_0 - 2) \\ 2t_0 & 2 \end{vmatrix} = 6(t_0 - 2) \begin{vmatrix} t_0 - 2 & 2 \\ t_0 & 1 \end{vmatrix} = -6(t_0 - 2)(t_0 + 2).$$

Ceci amène $t_0 \in \{-2; 2\}$. Il y a donc au maximum deux points d'inflexion.

On vérifie ensuite que $t_0 = 2$ et $t_0 = -2$ sont bien des points d'inflexions, par exemple en calculant les dérivées successives :

- Pour $t_0 = 2$:

$$\vec{f}'(2) = (0, 4) \neq \vec{0}, \quad \vec{f}''(2) = (0, 2) \in \text{Vect}(\vec{f}'(2)), \quad \vec{f}'''(2) = (6, 0) \notin \text{Vect}(\vec{f}'(2)),$$

donc les entiers caractéristiques du point $t_0 = 2$ sont $(p, q) = (1, 3)$, ce qui confirme que $t_0 = 2$ est un point d'inflexion.

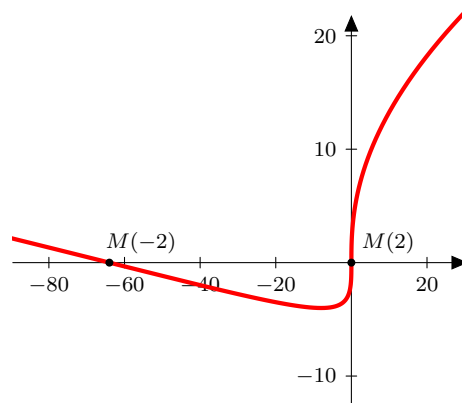
- Pour $t_0 = -2$:

$$\vec{f}'(-2) = (48, -4) \neq \vec{0}, \quad \vec{f}''(-2) = (-24, 2) \in \text{Vect}(\vec{f}'(-2)), \quad \vec{f}'''(-2) = (6, 0) \notin \text{Vect}(\vec{f}'(-2)),$$

donc les entiers caractéristiques du point $t_0 = -2$ sont $(p, q) = (1, 3)$, ce qui confirme que $t_0 = -2$ est un point d'inflexion.

En conclusion, la courbe possède deux points d'inflexion : $M(2) = (0; 0)$ et $M(-2) = (-64; 0)$.

Dessin de la courbe :



Corrigé de l'exercice 10.

On a $\begin{cases} x'(t) = 6t \\ y'(t) = 6t^2 \end{cases}$ donc tous les points de Γ sont réguliers sauf le point $M(0)$.

- Commençons par nous intéresser aux points réguliers. On souhaite déterminer les points $M(t_1)$ et $M(t_2)$ tels que les tangentes en ces deux points soient perpendiculaires. Le vecteur directeur de la tangente en $M(t_1)$ est le vecteur de coordonnées $(6t_1, 6t_1^2)$ et celui de la tangente en $M(t_2)$ est le vecteur de coordonnées $(6t_2, 6t_2^2)$. Ces deux vecteurs sont orthogonaux si, et seulement si,

$$36t_1t_2 + 36t_1^2t_2^2 = 0 \iff 1 + t_1t_2 = 0$$

car t_1 et t_2 sont supposés non nuls.

Ainsi, pour $t \neq 0$, les tangentes en $M(t)$ et $M\left(-\frac{1}{t}\right)$ sont orthogonales et ce sont les seuls points réguliers qui vérifient cette propriété.

Déterminons maintenant le point d'intersection des tangentes en $M(t)$ et $M\left(-\frac{1}{t}\right)$, noté $N(t)$.

Ce point $N(t)$, de coordonnées $(X; Y)$, doit vérifier :

$$\begin{vmatrix} X - 3t^2 & 6t \\ Y - 2t^3 & 6t^2 \end{vmatrix} = 0 \quad \text{et} \quad \begin{vmatrix} X - 3(-1/t)^2 & -6/t \\ Y - 2(-1/t)^3 & 6(-1/t)^2 \end{vmatrix} = 0.$$

Après quelques calculs, cela nous donne $\begin{cases} X = \frac{t^6 + 1}{t^2(t^2 + 1)} \\ Y = \frac{1 - t^4}{t(t^2 + 1)} \end{cases}$.

- Etudions maintenant le point singulier : Comme $x''(0) = 6$ et $y''(0) = 0$ la tangente en $M(0)$ est dirigée par le vecteur de coordonnées $(6, 0)$ qui n'est orthogonal à aucun des vecteurs directeurs des tangentes aux points réguliers.

Ainsi, une représentation paramétrique de la courbe Γ' est $\begin{cases} X(t) = \frac{t^6 + 1}{t^2(t^2 + 1)} \\ Y(t) = \frac{1 - t^4}{t(t^2 + 1)} \end{cases}$, $t \neq 0$, qu'on peut

simplifier par $t^2 + 1$ en utilisant les factorisations :

$$t^6 + 1 = (t^2)^3 - (-1)^3 = (t^2 + 1)(t^4 - t^2 + 1), \quad 1 - t^4 = (1 - t^2)(1 + t^2).$$

Finalement on obtient comme représentation paramétrique de Γ' :

$$\begin{cases} X(t) = \frac{t^4 - t^2 + 1}{t^2} = t^2 - 1 + \frac{1}{t^2} \\ Y(t) = \frac{1 - t^2}{t} = \frac{1}{t} - t \end{cases}, \quad t \neq 0.$$

Remarque. • Vu que $t \mapsto -\frac{1}{t}$ est une bijection de \mathbb{R}^* sur \mathbb{R}^* , égale à sa propre inverse, on obtient directement que pour tout $t \neq 0$:

$$N\left(-\frac{1}{t}\right) = \mathcal{T}_{-\frac{1}{t}} \cap \mathcal{T}_{-\left(-\frac{1}{t}\right)} = \mathcal{T}_{-\frac{1}{t}} \cap \mathcal{T}_t = \mathcal{T}_t \cap \mathcal{T}_{-\frac{1}{t}} = N(t)$$

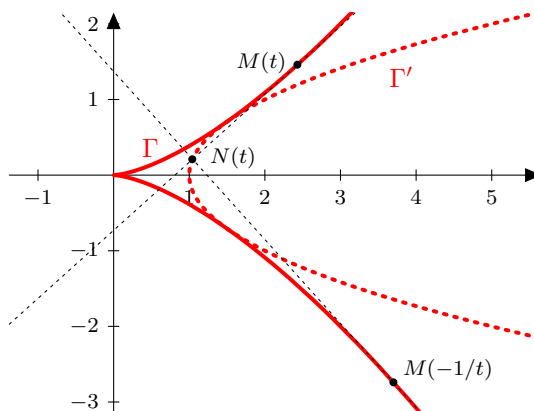
(ce qui se vérifie directement sur les formules : $X(-1/t) = X(t)$ et $Y(-1/t) = Y(t)$).
Puisque cette bijection échange \mathbb{R}_+^* et \mathbb{R}_-^* , il suffit d'étudier la courbe Γ' sur l'intervalle \mathbb{R}_+^* pour obtenir toute la trajectoire.

- On peut enfin remarquer que pour tout $t > 0$:

$$Y(t)^2 = \left(\frac{1}{t} - t\right)^2 = \frac{1}{t^2} + t^2 - 2 = X(t) - 1,$$

donc la courbe Γ' est en fait la parabole d'équation cartésienne $X = Y^2 + 1$.

- Représentation de la courbe Γ en trait plein, et de son orthoptique Γ' en pointillés épais :



II Exercices supplémentaires

Corrigé de l'exercice 11.

Dans la suite, on note x et y les composantes respectives de f :

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad x(t) = \begin{cases} e^{-1/t^2} & \text{si } t > 0 \\ 0 & \text{si } t \leq 0 \end{cases} \quad y(t) = \begin{cases} 0 & \text{si } t \geq 0 \\ e^{-1/t^2} & \text{si } t < 0 \end{cases} .$$

1. Les fonctions x et y sont clairement continues en tout point de \mathbb{R}^* mais aussi en 0 car

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} e^{-\frac{1}{t^2}} = \lim_{t \rightarrow 0^-} e^{-\frac{1}{t^2}} = 0 = x(0) = y(0).$$

Vu que la fonction $t \mapsto -\frac{1}{t^2}$ est strictement croissante sur $]0; +\infty[$, on en déduit que x est strictement croissante sur $]0; +\infty[$.

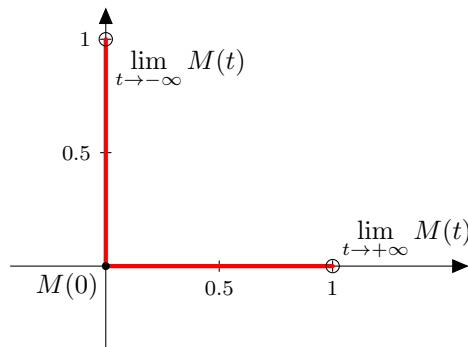
De même, $t \mapsto -\frac{1}{t^2}$ est strictement décroissante sur $] -\infty; 0[$, donc y est strictement décroissante sur $] -\infty; 0[$.

D'où le tableau de variations suivant :

t	$-\infty$	0	$+\infty$
Variations de x		0	1
		0 \longrightarrow 0	\nearrow
Variations de y	1	\searrow	0 \longrightarrow 0

Ce tableau montre que la demi-trajectoire des $t \geq 0$ est incluse dans l'axe (Oy) et celle des $t < 0$ est incluse dans l'axe (Ox) .

Tracé :



2. On étudie l'existence des limites en 0^+ et 0^- de $\frac{\overrightarrow{M(0)M(t)}}{\|M(0)M(t)\|}$:

$$\frac{\overrightarrow{M(0)M(t)}}{\|M(0)M(t)\|} = \begin{cases} \frac{e^{-1/t^2} \vec{i}}{\|e^{-1/t^2} \vec{i}\|} = \vec{i} & \text{si } t > 0 \\ \frac{e^{-1/t^2} \vec{j}}{\|e^{-1/t^2} \vec{j}\|} = \vec{j} & \text{si } t < 0 \end{cases},$$

donc

$$\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{\overrightarrow{M(0)M(t)}}{\|M(0)M(t)\|} = \vec{i}, \quad \lim_{t \rightarrow 0^-} \frac{\overrightarrow{M(0)M(t)}}{\|M(0)M(t)\|} = \vec{j},$$

ce qui montre que la courbe Γ possède deux demi-tangentes perpendiculaires en $t = 0$ (une horizontale et une verticale).

Ces deux demi-tangentes n'étant pas colinéaires, la courbe ne possède pas de tangente au point de paramètre $t = 0$ (point "anguleux").

3. Il suffit de montrer que la fonction x est de classe C^∞ sur \mathbb{R} (pour y c'est similaire).

x est clairement C^∞ sur $] -\infty; 0[$ et $]0; +\infty[$.

L'étude au voisinage de 0 est difficile : il faut montrer par récurrence que toutes les dérivées de x ont une limite nulle en 0.

On renvoie pour cela à la feuille d'exercices sur les fonctions de \mathbb{R} dans \mathbb{R} .

Corrigé de l'exercice 12.

• Réduction du domaine d'étude

Les fonctions x et y sont définies sur \mathbb{R} . Vu que x est paire et y est impaire, le point $M(-t) = (x(-t), y(-t)) = (x(t), -y(t))$ est le symétrique de $M(t) = (x(t), y(t))$ par rapport à l'axe (Ox) .

Il suffit donc d'étudier la courbe sur $I = [0; +\infty[$ pour avoir une demi-trajectoire, que l'on complètera par symétrie d'axe (Ox) pour reconstituer la courbe complète.

• Tableau de variations

Les fonctions x et y sont de classe C^∞ et

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad x'(t) = 6t, \quad y'(t) = 9t^2 - 1 = (3t - 1)(3t + 1).$$

On en déduit ainsi le tableau de variations de x et y sur I :

t	0	$\frac{1}{3}$	$+\infty$
Signe de $x'(t)$	0	+	
Variations de x	-1	$-\frac{2}{3}$	$+\infty$
Variations de y	0	$-\frac{2}{9}$	$+\infty$
Signe de $y'(t)$		-	0
			+

• **Etude des points remarquables**

Le tableau de variation met en évidence 2 points remarquables :

* le point de paramètre $t = 0$ est $M(0) = (-1; 0)$. Puisque $\vec{f}'(0) = (x'(0), y'(0)) = (0, -1) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(0)$, donc verticale.

* le point de paramètre $t = \frac{1}{3}$ est $M(\frac{1}{3}) = (-\frac{2}{3}, -\frac{2}{9})$. Puisque $\vec{f}'(\frac{1}{3}) = (x'(\frac{1}{3}), y'(\frac{1}{3})) = (2, 0) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(\frac{1}{3})$, donc horizontale.

Remarque.

On peut aussi chercher les points où la courbe coupe l'un des deux axes de coordonnées. Puisque pour tout $t \in I$, $x(t) = 0 \iff t \in \frac{1}{\sqrt{3}}$ et $y(t) = 0 \iff t \in \{0; \frac{1}{\sqrt{3}}\}$, on obtient que sur I , la courbe coupe les axes en deux points : $t = 0$ et $t = \frac{1}{\sqrt{3}}$.

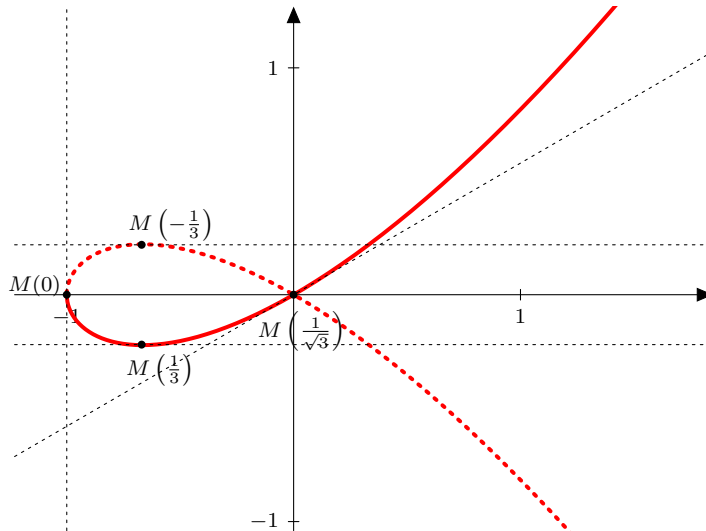
On a alors $M(0) = (-1; 0)$ et $M(\frac{1}{\sqrt{3}}) = (0, 0)$.

Au point de paramètre $t = \frac{1}{\sqrt{3}}$, on a $\vec{f}'(\frac{1}{\sqrt{3}}) = (2\sqrt{3}, 2) \neq (0, 0)$, donc ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par ce vecteur : il s'agit de la droite d'équation $y = \frac{x}{\sqrt{3}}$.

Par symétrie d'axe (Ox) , on aura également $M(-\frac{1}{\sqrt{3}}) = (0, 0)$.

• **Tracé**

Tracé de la demi-trajectoire $t \in [0; +\infty[$ en trait plein et de l'autre demi-trajectoire symétrique ($t \in]-\infty, 0]$) en pointillés :



• **Calcul de la longueur de la boucle**

D'après le tracé, la boucle en question est la portion de courbe délimitée par les points de paramètre $t = -\frac{1}{\sqrt{3}}$ et $t = \frac{1}{\sqrt{3}}$. En utilisant la symétrie d'axe (Ox) , on peut calculer simplement la longueur de cette boucle :

$$L = \int_{-\frac{1}{\sqrt{3}}}^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \|\vec{f}'(t)\| dt = 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \|\vec{f}'(t)\| dt = 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2} dt,$$

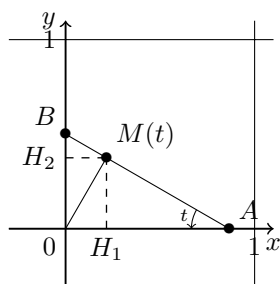
c'est-à-dire

$$L = 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \sqrt{36t^2 + (9t^2 - 1)^2} dt = 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \sqrt{81t^4 + 18t^2 + 1} dt,$$

ou encore

$$L = 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} \sqrt{(9t^2 + 1)^2} dt = 2 \int_0^{\frac{1}{\sqrt{3}}} (9t^2 + 1) dt = 2 \left(3 \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \right)^3 + \frac{1}{\sqrt{3}} \right) = \frac{4}{\sqrt{3}}.$$

Corrigé de l'exercice 13. 1.



Il est tout d'abord important de remarquer que A a pour coordonnées $(\cos(t), 0)$ (en effet, $\cos(t) = \frac{OA}{AB} = OA = x_A$) et B a pour coordonnées $(0, \sin(t))$.

Dans le triangle OAM , $\sin(t) = \frac{OM}{OA} = \frac{OM}{\cos(t)}$.

Donc $OM = \sin(t) \cos(t)$.

Dans le triangle OH_2M , $\sin(t) = \frac{H_2M}{OM} = \frac{x(t)}{OM}$ et

$\cos(t) = \frac{OH_2}{OM} = \frac{y(t)}{OM}$.

On en déduit bien que $\begin{cases} x(t) = \sin^2(t) \cos(t) \\ y(t) = \cos^2(t) \sin(t) \end{cases}$.

2. (a) **Réduction du domaine d'étude**

- Les fonctions x et y sont définies sur \mathbb{R} .
- Les fonctions x et y sont 2π -périodiques donc on peut restreindre notre étude à l'intervalle $[-\pi; \pi]$ et on obtiendra la totalité de la courbe.
- On a $\begin{cases} x(-t) = x(t) \\ y(-t) = -y(t) \end{cases}$. On peut donc restreindre notre étude à l'intervalle $[0; \pi]$ et grâce à une symétrie d'axe (Ox) on obtiendra la courbe sur $[-\pi; 0]$.
- On a $\begin{cases} x(\pi - t) = -x(t) \\ y(\pi - t) = y(t) \end{cases}$. On peut donc restreindre notre étude à l'intervalle $[0; \frac{\pi}{2}]$ et grâce à une symétrie d'axe (Oy) on obtiendra la courbe sur $[\frac{\pi}{2}; \pi]$.

— On a $\begin{cases} x(\pi/2 - t) = y(t) \\ y(\pi/2 - t) = x(t) \end{cases}$. On peut donc restreindre notre étude à l'intervalle $\left[0; \frac{\pi}{4}\right]$ et grâce à une symétrie par rapport à la première bissectrice on obtiendra la courbe sur $\left[\frac{\pi}{4}; \frac{\pi}{2}\right]$.

En résumé : étude sur $\left[0; \frac{\pi}{4}\right]$ puis symétrie par rapport à la première bissectrice, puis symétrie par rapport à (Oy) et enfin symétrie par rapport à (Ox).

(b) **Tableaux de variations**

On a

$$\begin{cases} x'(t) = 2 \sin(t) \cos^2(t) - \sin^3(t) \\ y'(t) = -2 \cos(t) \sin^2(t) + \cos^3(t) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x'(t) = \sin(t)(2 \cos^2(t) - \sin^2(t)) \\ y'(t) = \cos(t)(-2 \sin^2(t) + \cos^2(t)) \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x'(t) = \sin(t)(3 \cos^2(t) - 1) \\ y'(t) = \cos(t)(3 \cos^2(t) - 2) \end{cases}$$

On remarque alors que, pour tout $t \in \left[0; \frac{\pi}{4}\right]$, $3 \cos^2(t) - 1 \geq \frac{1}{2} > 0$. Donc $x'(t) \geq 0$.

De plus, $3 \cos^2(t) - 2 = 0 \Leftrightarrow \cos(t) = \pm \sqrt{\frac{2}{3}}$. On pose alors $t_0 = \arccos\left(\sqrt{\frac{2}{3}}\right)$.

On obtient le tableau suivant :

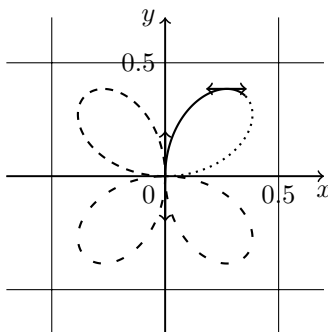
t	0		t_0		$\frac{\pi}{4}$
$x'(t)$	0	+	⋮	+	
$x(t)$	0	→			$\frac{1}{2\sqrt{2}}$
$y'(t)$		+	0	-	
$y(t)$	0	→	$\frac{2}{3\sqrt{3}}$	→	$\frac{1}{2\sqrt{2}}$

(c) **Points singuliers ou remarquables**

Pas de point singulier ici.

On notera une tangente verticale au point de paramètre $t = 0$ et une tangente horizontale au point de paramètre t_0 .

(d) **Courbe**



Corrigé de l'exercice 14.

• **Réduction du domaine d'étude**

Les fonctions x et y sont définies sur \mathbb{R}^* .

On ne peut pas a priori réduire le domaine d'étude (par exemple, $x(-t) = -x(t)$, mais $y(-t)$ ne s'exprime pas simplement en fonction de $y(t)$).

• **Tableau de variations**

Les fonctions x et y sont de classe C^∞ sur \mathbb{R}^* , et

$$\forall t \in \mathbb{R}^*, \quad \begin{cases} x'(t) = \frac{d}{dt} \frac{1}{2} \left(t + \frac{1}{t} \right) = \frac{1 - \frac{1}{t^2}}{2} = \frac{(t-1)(t+1)}{2t^2} \\ y'(t) = \frac{d}{dt} \left(\frac{2}{t} - t^2 \right) = -\frac{2}{t^2} + \frac{2}{t^3} = \frac{2(1-t)}{t^3} \end{cases}$$

On en déduit facilement le signe de x' , y' et donc les variations de x et y sur \mathbb{R}^* :

t	$-\infty$	-1	0	1	$+\infty$
Signe de $x'(t)$		+	0	-	
Variations de x			-1		
Variations de y		0		-3	
Signe de $y'(t)$		-	-	+	0

• **Etude des points remarquables**

Le tableau de variation met en évidence 2 points remarquables :

* le point de paramètre $t = -1$ est $M(-1) = (-1; -3)$. Puisque $\vec{f}'(-1) = (x'(-1), y'(-1)) = (0, -4) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(-1)$, donc verticale.

* le point de paramètre $t = 1$ est $M(1) = (1; 1)$. Puisque $\vec{f}'(1) = (x'(1), y'(1)) = (0, 0)$, ce point est stationnaire. Pour déterminer la tangente en ce point, on peut calculer les dérivées successives en $t = 1$:

$$\vec{f}''(1) = (x''(1), y''(1)) = (t^{-3}, 4t^{-3} - 6t^{-4})|_{t=1} = (1; -2) \neq (0, 0),$$

donc la tangente à la courbe est dirigée par $\vec{f}''(1)$, c'est la droite d'équation cartésienne :

$$y = -2x + 3.$$

L'entier caractéristique du point de paramètre $t = 1$ est donc $p = 2$, ce qui montre qu'il s'agit d'un point de rebroussement (car p est pair).

On peut préciser le type de rebroussement en calculant la dérivée suivante :

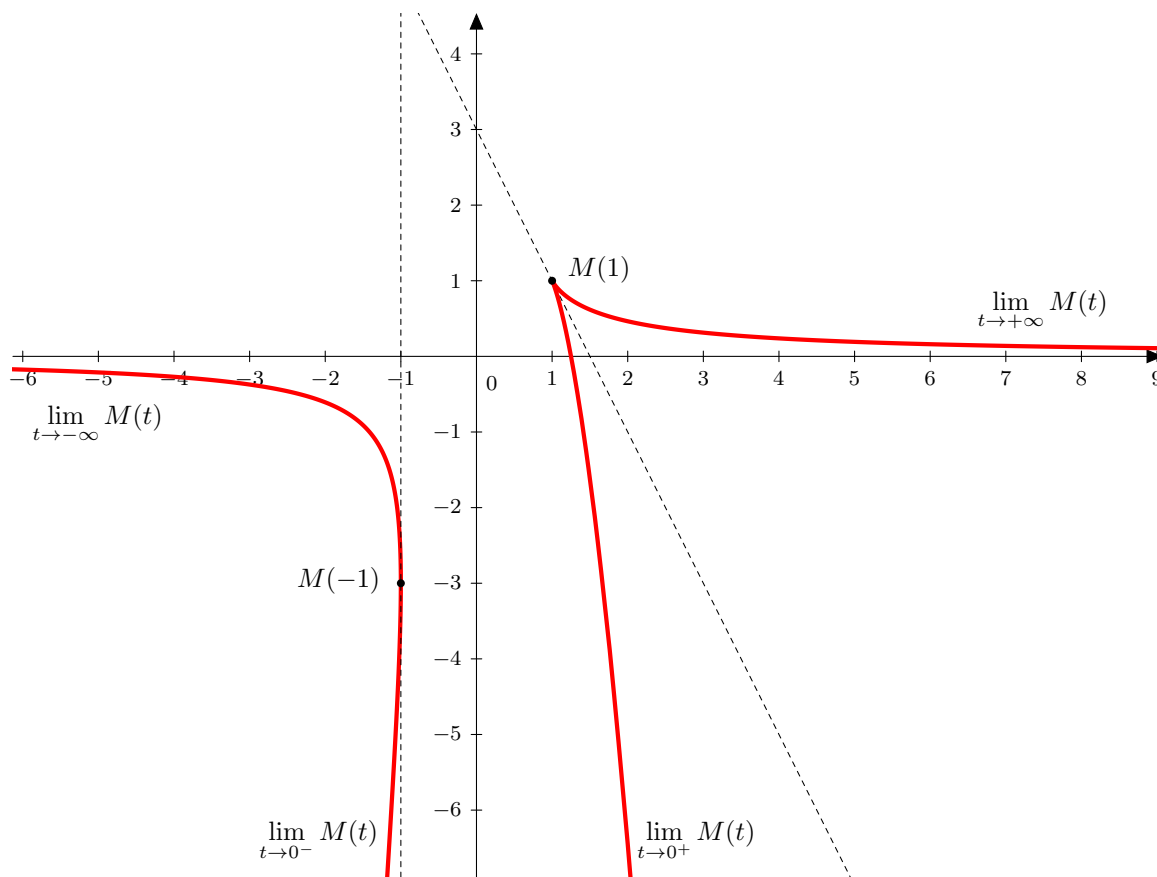
$$\vec{f}'''(1) = (x'''(1), y'''(1)) = (-3t^{-4}, -12t^{-4} + 24t^{-5})|_{t=1} = (-3; 12) \notin \text{Vect}(\vec{f}''(1)),$$

donc le second entier caractéristique est $q = 3$ (impair), ce qui montre qu'il s'agit d'un rebroussement de première espèce.

On peut également remarquer les faits suivants :

- * lorsque $t \rightarrow -\infty, x(t) \rightarrow -\infty$ et $y(t) \rightarrow 0^-$, donc la courbe admet l'axe $y = 0$ comme asymptote horizontale "en montant vers la gauche";
- * lorsque $t \rightarrow +\infty, x(t) \rightarrow +\infty$ et $y(t) \rightarrow 0^+$, donc la courbe admet l'axe $y = 0$ comme asymptote horizontale "en descendant vers la droite".

• **Tracé**



Corrigé de l'exercice 15.

• **Réduction du domaine d'étude**

Les fonctions x et y sont définies sur \mathbb{R} , x est $\frac{2\pi}{3}$ -périodique (car $x(t + \frac{2\pi}{3}) = \cos(3t + 2\pi) = \cos(3t) = x(t)$), et y est π périodique (car $y(t + \pi) = \sin(2t + 2\pi) = \sin(2t) = y(t)$). Donc la courbe est 2π -périodique puisque 2π est le plus petit multiple entier de $\frac{2\pi}{3}$ et π :

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad M(t + 2\pi) = (x(t + 2\pi), y(t + 2\pi)) = (x(t + 3 * \frac{2\pi}{3}), y(t + 2 * \pi)) = (x(t), y(t)) = M(t).$$

On obtient donc la trajectoire complète en réalisant une étude sur l'intervalle $[-\pi; \pi]$.

En outre :

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad M(-t) = (x(-t), y(-t)) = (x(t), -y(t)),$$

donc le point $M(-t)$ est le symétrique de $M(t)$ par rapport à l'axe des abscisses.

On obtient donc une demi-trajectoire en étudiant x et y sur l'intervalle $[0; \pi]$.

Enfin :

$$\forall t \in \mathbb{R}, \quad M(\pi - t) = (x(\pi - t), y(\pi - t)) = (\cos(3\pi - 3t), \sin(2\pi - 2t)) = (-\cos(3t), -\sin(2t)) = -(x(t), y(t)),$$

donc le point $M(\pi - t)$ est le symétrique de $M(t)$ par rapport au centre O .

On peut donc encore réduire l'étude à l'intervalle $I = [0; \frac{\pi}{2}]$.

On obtient ainsi un quart de trajectoire, que l'on complètera par symétrie de centre O pour avoir la demi-trajectoire ($t \in [0, \pi]$), puis par symétrie d'axe (Ox) pour avoir la trajectoire complète.

- **Tableau de variations**

Les fonctions x et y sont de classe C^∞ et $\forall t \in \mathbb{R}$, $\begin{cases} x'(t) = -3 \sin(3t) \\ y'(t) = 2 \cos(2t) \end{cases}$,

donc sur I , x' s'annule en 0 et $\frac{\pi}{3}$ et y' s'annule en $\frac{\pi}{4}$.

Lorsque t parcourt $I = [0; \frac{\pi}{2}]$, $3t$ parcourt $[0; \frac{3\pi}{2}]$, donc, connaissant les variations de \cos , on en déduit que x est décroissante sur $[0; \frac{\pi}{3}]$ et croissante sur $[\frac{\pi}{3}; \frac{\pi}{2}]$.

De même, puisque $2t$ parcourt $[0; \pi]$, la fonction y est croissante sur $[0; \frac{\pi}{4}]$ et décroissante sur $[\frac{\pi}{4}; \frac{\pi}{2}]$.

On en déduit aisément le tableau de variations de x et y sur I :

t	0	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$
Signe de $x'(t)$	0	-	0	+
Variations de x	1	$-\frac{\sqrt{2}}{2}$	-1	0
Variations de y	0	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	0
Signe de $y'(t)$	+	0	-	

- **Etude des points remarquables**

Le tableau de variation met en évidence 4 points remarquables :

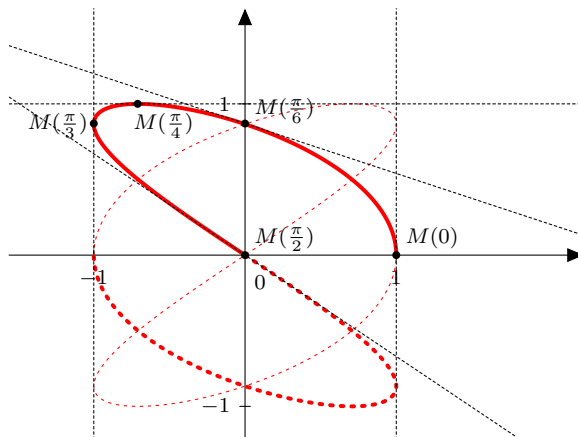
- * le point de paramètre $t = 0$ est $M(0) = (1; 0)$. Puisque $\vec{f}'(0) = (0, y'(0)) = (0, 2) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(0)$, donc verticale.
- * le point de paramètre $t = \frac{\pi}{4}$ est $M(\frac{\pi}{4}) = (-\frac{\sqrt{2}}{2}, 1)$. Puisque $\vec{f}'(\frac{\pi}{4}) = (x'(\frac{\pi}{4}), 0) = (-3\frac{\sqrt{2}}{2}, 0) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(\frac{\pi}{4})$, donc horizontale.
- * le point de paramètre $t = \frac{\pi}{3}$ est $M(\frac{\pi}{3}) = (-1, \frac{\sqrt{3}}{2})$. Puisque $\vec{f}'(\frac{\pi}{3}) = (0, y'(\frac{\pi}{3})) = (0, -1) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est dirigée par $\vec{f}'(\frac{\pi}{3})$, donc verticale.
- * le point de paramètre $t = \frac{\pi}{2}$ est $M(\frac{\pi}{2}) = (0; 0)$. Puisque $\vec{f}'(\frac{\pi}{2}) = (3, -2) \neq (0, 0)$, ce point est régulier et la tangente en ce point est la droite dirigée par le vecteur $(3, -2)$ et passant par le point $(0, 0)$: il s'agit de la droite d'équation cartésienne $y = -\frac{2}{3}x$.

Remarque.

On peut aussi rajouter un point intéressant : le point de paramètre $t = \frac{\pi}{6}$, car $M(\frac{\pi}{6}) = (0; \frac{\sqrt{3}}{2})$ (c'est l'intersection de la courbe avec l'axe des ordonnées). En ce point, $\vec{f}'(\frac{\pi}{6}) = (-3; 1) \neq (0, 0)$, donc le point est régulier et la tangente en ce point est la droite dirigée par le vecteur $(-3, 1)$ et passant par le point $(0; \frac{\sqrt{3}}{2})$: il s'agit de la droite d'équation cartésienne $y = -\frac{1}{3}x + \frac{\sqrt{3}}{2}$.

- **Tracé**

Tracé de la trajectoire $t \in [0; \pi/2]$ en trait plein, de la trajectoire symétrique par rapport à O ($t \in [\pi/2, \pi]$) en pointillés épais, et complétion par symétrie d'axe (Ox) en pointillés fins :



Corrigé de l'exercice 16. 1. (a) Réduction du domaine d'étude

- Les fonctions x et y sont définies sur $]0; \pi[$.
- On a $\begin{cases} x(\pi - t) = x(t) \\ y(\pi - t) = -y(t) \end{cases}$. On peut donc restreindre notre étude à l'intervalle $]0; \frac{\pi}{2}[$ et grâce à une symétrie d'axe (Ox) on obtiendra la courbe sur $[\frac{\pi}{2}; \pi[$.
- Le calcul de $x(\frac{\pi}{2} - t)$ ne donne rien de remarquable donc on ne peut pas plus réduire notre étude.

(b) Tableaux de variations

On a tout d'abord :

$$x'(t) = -2 \sin(t) \cos(t) + \frac{\cos(t)}{\sin(t)} = \frac{\cos(t)}{\sin(t)}(1 - 2 \sin^2(t)) = \frac{\cos(t)}{\sin(t)}(1 - \sqrt{2} \sin(t))(1 + \sqrt{2} \sin(t)).$$

$$\text{Et } y'(t) = \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} \sin(2t) \right) = \cos(2t).$$

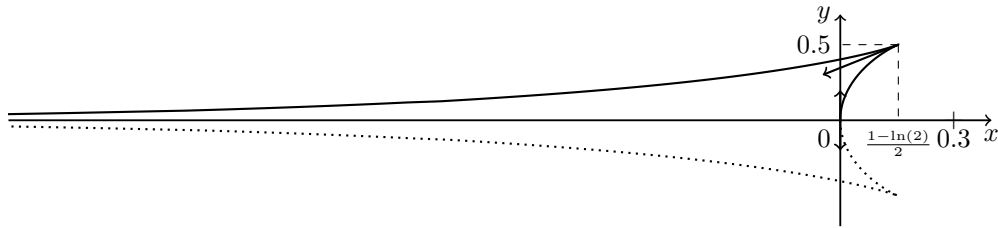
Donc on a le tableau suivant :

t	0	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{2}$
$x'(t)$	+	0	-
$x(t)$	$-\infty$	$\frac{1}{2} - \frac{1}{2} \ln(2)$	0
$y'(t)$	+	0	-
$y(t)$	0	$\frac{1}{2}$	0

(c) Points singuliers ou remarquables

- En $M(\frac{\pi}{2})$, la courbe possède une tangente verticale.
- Le point $M(\frac{\pi}{4})$: l'étude locale n'est pas demandée ici. Afin d'avoir le vecteur tangent, déterminons les dérivées secondes.
On a $x''(t) = -2 \cos(2t) - \frac{1}{\sin^2(t)}$ et $y''(t) = -2 \sin(2t)$.
Donc $x''(\frac{\pi}{4}) = -2$ et $y''(\frac{\pi}{4}) = -2$.
Un vecteur directeur de la tangente est donc le vecteur $\vec{u}(-2, -2)$.

(d) Courbe



2. Les deux points singuliers sont $M\left(\frac{\pi}{4}\right)$ et $M\left(\frac{3\pi}{4}\right)$.

Grâce à la symétrie de la courbe, la longueur de la courbe entre ces deux points est égale à 2 fois la longueur entre $M\left(\frac{\pi}{4}\right)$ et $M\left(\frac{\pi}{2}\right)$. On a donc :

$$\begin{aligned} L &= 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sqrt{\left(-\sin(2t) + \frac{\cos(t)}{\sin(t)}\right)^2 + (\cos(2t))^2} dt \\ &= 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sqrt{\sin^2(2t) - 2\frac{\sin(2t)\cos(t)}{\sin(t)} + \frac{\cos^2(t)}{\sin^2(t)} + \cos^2(2t)} dt \\ &= 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sqrt{1 - 4\cos^2(t) + \frac{\cos^2(t)}{\sin^2(t)}} dt \\ &= 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sqrt{\frac{1 - 4\cos^2(t)\sin^2(t)}{\sin^2(t)}} dt = 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sqrt{\frac{1 - \sin^2(2t)}{\sin^2(t)}} dt \\ &= 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \sqrt{\frac{\cos^2(2t)}{\sin^2(t)}} dt = 2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \frac{|\cos(2t)|}{|\sin(t)|} dt = -2 \int_{\pi/4}^{\pi/2} \frac{\cos(2t)}{\sin(t)} dt. \end{aligned}$$

On pose alors $u = \cos(t)$, $du = -\sin(t)dt$ et u varie entre $\frac{\sqrt{2}}{2}$ et 0. On obtient alors :

$$L = 2 \int_0^{\sqrt{2}/2} \frac{1 - 2u^2}{1 - u^2} du = 2 \int_0^{\sqrt{2}/2} \left(2 - \frac{1}{2(1-u)} - \frac{1}{2(1+u)}\right) du = 2\sqrt{2} + \ln(3 - 2\sqrt{2}).$$

Corrigé de l'exercice 17. 1. Les fonctions x , y et z sont de classe C^∞ sur \mathbb{R} . On a :

$$\begin{cases} x'(t) = -\sin(t)\cos(t) - (1 + \cos(t))\sin(t) = -\sin(t) - \sin(2t) = -2\sin(3t/2)\cos(t/2) \\ y'(t) = -\sin^2(t) + (1 + \cos(t))\cos(t) = \cos(t) + \cos(2t) = 2\cos(3t/2)\cos(t/2) \\ z'(t) = 2\cos(t/2) \end{cases}.$$

On remarque que les seules valeurs de t pour lesquelles $z'(t)$ s'annulent sont $t_k = (2k+1)\pi$, $k \in \mathbb{Z}$.

On a, de plus, $x'(t_k) = 0$ et $y'(t_k) = 0$.

Donc, tous les points $M(t_k)$ sont singuliers.

Tous les autres points de Γ sont réguliers.

Lorsque $t \neq (2k+1)\pi$, un vecteur directeur de la tangente en $M(t)$ est le vecteur \vec{u} de coordonnées $(x'(t), y'(t), z'(t))$.

On a alors $\|\vec{u}\|^2 = (-2\sin(3t/2)\cos(t/2))^2 + (2\cos(3t/2)\cos(t/2))^2 + (2\cos(t/2))^2 = 8\cos^2(t/2)$.

Donc, un vecteur directeur unitaire de la tangente est le vecteur \vec{U} de coordonnées

$$\frac{1}{\sqrt{2}}(-\sin(3t/2), \cos(3t/2), 1).$$

2. On note \vec{k} le vecteur de coordonnées $(0, 0, 1)$ (c'est un vecteur directeur unitaire de (Oz)).

On sait alors que le cosinus de l'angle non orienté (\vec{U}, \vec{k}) est égal à $\frac{\vec{U} \cdot \vec{k}}{\|\vec{U}\| \|\vec{k}\|} = \frac{1}{\sqrt{2}}$.

Ainsi, en tous les points réguliers de Γ , la tangente fait un angle (non orienté) de mesure $\frac{\pi}{4}$ avec l'axe (Oz) .

3. Les fonctions x , y et z sont 2π -périodiques, donc il suffit de calculer la longueur de Γ sur un intervalle de longueur 2π pour avoir toute la longueur.

$$\text{Pour tout } t \neq (2k+1)\pi, \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} = \sqrt{8 \cos^2(t/2)} = 2\sqrt{2} |\cos(t/2)|.$$

$$\text{On a donc } L = \int_{-\pi}^{\pi} 2\sqrt{2} \cos(t/2) dt = \left[4\sqrt{2} \sin(t/2) \right]_{-\pi}^{\pi} = 8\sqrt{2}.$$

Corrigé de l'exercice 18. 1. Puisque f est de classe \mathcal{C}^2 , la fonction f' est de classe \mathcal{C}^1 , donc la fonction "produit vectoriel" σ est de classe \mathcal{C}^1 sur I . De plus, on a

$$\forall t \in I, \quad \sigma'(t) = \underbrace{f'(t) \wedge f'(t)}_{=\vec{0}} + f(t) \wedge f''(t) = f(t) \wedge f''(t).$$

Mais par hypothèse, les vecteurs $f(t)$ et $f''(t)$ sont colinéaires donc $\sigma'(t) = \vec{0}$ pour tout $t \in I$. Ainsi, la fonction vectorielle σ est de dérivée nulle **sur un intervalle**, donc elle est constante (puisque chaque composante est de dérivée nulle sur l'intervalle I , donc constante).

2. Par hypothèse, on a $\sigma(t_0) \neq \vec{0}$ (le produit vectoriel de deux vecteurs linéairement indépendants est non nul). D'après la question précédente, la fonction σ est constante sur I , donc

$$\forall t \in I, \quad f(t) \wedge f'(t) = \sigma(t) = \sigma(t_0).$$

Le vecteur position $\overrightarrow{OM}(t) = f(t)$ est donc orthogonal au vecteur $\sigma(t_0)$ (qui ne dépend pas de t) pour tout $t \in I$. Le point $M(t)$ est donc situé sur le plan \mathcal{P} passant par O de vecteur normal $\sigma(t_0)$, et ce pour tout $t \in I$. La trajectoire $\{M(t), t \in I\}$ est donc entièrement contenue dans ce plan.