

# Corrigé du TD4 : Réduction des endomorphismes (diagonalisation)

## I A faire en priorité

**Corrigé de l'exercice 1.** 1. Tout d'abord on remarque que  $u(P)$  est un polynôme de degré inférieur ou égal à 2 donc on a bien  $u(P) \in \mathbb{R}_3[X]$ .

De plus, soient  $Q$  et  $R$  deux éléments de  $\mathbb{R}_3[X]$  et  $a$  un réel. On a :

$$u(aQ+R) = (aQ+R)(-1)X^2 + (aQ+R)(1) = aQ(-1)X^2 + R(-1)X^2 + aQ(1) + R(1) = au(Q) + u(R).$$

Donc  $u$  est aussi linéaire.

En conclusion  $u$  est bien un endomorphisme de  $\mathbb{R}_3[X]$ .

2. Soit  $(P_0, P_1, P_2, P_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}_3[X]$ . On a :

$$\begin{aligned} u(P_0) &= P_0(-1)X^2 + P_0(1) = X^2 + 1 = P_0 + 0P_1 + P_2 + 0P_3 \\ u(P_1) &= P_1(-1)X^2 + P_1(1) = -X^2 + 1 = P_0 + 0P_1 + (-1)P_2 + 0P_3 \\ u(P_2) &= P_2(-1)X^2 + P_2(1) = X^2 + 1 = P_0 + 0P_1 + P_2 + 0P_3 \\ u(P_3) &= P_3(-1)X^2 + P_3(1) = -X^2 + 1 = P_0 + 0P_1 + (-1)P_2 + 0P_3 \end{aligned}$$

Donc la matrice de  $u$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}_3[X]$  est  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

3. Déterminons le polynôme caractéristique de  $u$  :

$$\begin{aligned} \chi_u(\lambda) = \chi_A(\lambda) &= \det(\lambda I_4 - A) = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & \lambda & 0 & 0 \\ -1 & 1 & \lambda - 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 & -1 \\ 0 & \lambda & 0 \\ -1 & 1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} \\ &= \lambda^2 \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 \\ -1 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = \lambda^2(\lambda^2 - 2\lambda + 1 - 1) = \lambda^3(\lambda - 2). \end{aligned}$$

Les valeurs propres de  $u$  sont donc 0 et 2.

**Valeur propre 0 :**  $E_0(u) = \{P \in \mathbb{R}_3[X] / u(P) = 0\}$ . Pour résoudre  $u(P) = 0$  écrivons  $P = aX^3 + bX^2 + cX + d$ . On a :

$$u(P) = 0 \iff (-a+b-c+d)X^2 + a+b+c+d = 0 \iff \begin{cases} -a+b-c+d=0 \\ a+b+c+d=0 \end{cases} \iff \begin{cases} d=-b \\ c=-a \end{cases}.$$

Donc  $E_0(u) = \{a(X^3 - X) + b(X^2 - 1) / (a, b) \in \mathbb{R}^2\} = \text{Vect}(X^3 - X, X^2 - 1)$ .

La famille  $(X^3 - X, X^2 - 1)$  est génératrice de  $E_0(u)$  et libre (polynômes échelonnés en degré) donc c'est une base de  $E_0(u)$ .

**Valeur propre 2 :**  $E_2(u) = \{P \in \mathbb{R}_3[X] / u(P) = 2P\}$ . Pour résoudre  $u(P) = 2P$  écrivons  $P = aX^3 + bX^2 + cX + d$ . On a :

$$\begin{aligned} u(P) = 2P &\iff (-a+b-c+d)X^2 + a+b+c+d = 2aX^3 + 2bX^2 + 2cX + 2d \\ &\iff \begin{cases} 0 = 2a \\ -a+b-c+d = 2b \\ 0 = 2c \\ a+b+c+d = 2d \end{cases} \iff \begin{cases} a = 0 \\ c = 0 \\ d = b \end{cases}. \end{aligned}$$

Donc  $E_2(u) = \{b(X^2 + 1) / b \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}(X^2 + 1)$ .

La famille  $(X^2 + 1)$  est génératrice de  $E_2(u)$  et libre (un seul vecteur non nul) donc c'est une base de  $E_2(u)$ .

**Corrigé de l'exercice 2.** 1. Calculons le polynôme caractéristique de  $f$  :

$$\chi_f(X) = \det(XI_3 - A) = \begin{vmatrix} X - \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & 1 \\ \frac{-1}{3} & X - \frac{2}{3} & 1 \\ \frac{-1}{3} & \frac{1}{3} & X \end{vmatrix}.$$

En effectuant  $L_2 \leftarrow L_2 - L_1$  puis  $L_3 \leftarrow L_3 - XL_1$ , nous obtenons :

$$\chi_f(X) = \begin{vmatrix} X - \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & 1 \\ 1 - X & X - 1 & 0 \\ \frac{-1}{3} - X(X - \frac{4}{3}) & \frac{1-X}{3} & 0 \end{vmatrix} = (X - 1) \begin{vmatrix} X - \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ \frac{-1}{3} - X(X - \frac{4}{3}) & \frac{1-X}{3} & 0 \end{vmatrix}.$$

En développant alors par rapport à la troisième colonne :

$$\chi_f(X) = (X - 1) \begin{vmatrix} -1 & \frac{1}{3} \\ -X^2 + \frac{4}{3}X - \frac{1}{3} & \frac{1-X}{3} \end{vmatrix} = (X - 1)(X^2 - X) = X(X - 1)^2.$$

Les valeurs propres de  $f$  sont les racines de  $\chi_f(X)$ , donc  $\text{sp}(f) = \{0; 1\}$ .

2. L'endomorphisme  $f$  possède deux sous-espaces propres :

$$E_0(f) = \text{Ker}(f) = \text{Ker}(A) = \text{Ker}(3A) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 4 & -1 & -3 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \text{Ker} \begin{pmatrix} 4 & -1 & -3 \\ -3 & 3 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$E_1(f) = \text{Ker}(f - \text{Id}) = \text{Ker}(A - I_3) = \text{Ker}(3A - 3I_3) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -3 \\ 1 & -1 & -3 \\ 1 & -1 & -3 \end{pmatrix} = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

Les deux sous-espaces propres de  $f$  sont en somme directe (d'après le cours), et ils sont même supplémentaires dans  $\mathbb{R}^3$  car  $\dim(E_0(f)) + \dim(E_1(f)) = 1 + 2 = 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ .

3. En choisissant une base  $\mathcal{B} = (u_1, u_2, u_3)$  adaptée à la somme directe  $\mathbb{R}^3 = E_0(f) \oplus E_1(f)$ , on

$$\text{aura } \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = D, \text{ car } f(u_1) = \vec{0}, \text{ et } f(u_2) = u_2, f(u_3) = u_3.$$

D'après les calculs faits à la question précédente, la base  $\mathcal{B}$  suivante convient :

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, u_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

4. On voit facilement que  $D^2 = D$ , donc  $f^2 = f$ , ce qui montre que l'endomorphisme  $f$  est un projecteur.

5. On a  $D = P^{-1}AP$ , où  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{Mat}_{\mathcal{B}_0}(\mathcal{B})$  est la matrice de passage de la base canonique  $\mathcal{B}_0 = (e_1, e_2, e_3)$  à la base  $\mathcal{B} = (u_1, u_2, u_3)$ .

**Corrigé de l'exercice 3.**

Calculons les images par  $f$  de la base canonique de  $\mathbb{R}[X]$  :

$$f(X^k) = \begin{cases} (X^3 + X)kX^{k-1} - (3X^2 - 1)X^k & \text{si } k \geq 1 \\ 1 - 3X^2 & \text{si } k = 0 \end{cases},$$

c'est-à-dire

$$\forall k \in \mathbb{N}, \quad f(X^k) = (k - 3)X^{k+2} + (k + 1)X^k.$$

On a donc

$$\deg(f(X^k)) = \begin{cases} k + 2 & \text{si } k \neq 3 \\ k & \text{si } k = 3 \end{cases}.$$

Ceci limite fortement les possibilités de degrés pour les vecteurs propres de  $f$ .

En effet, si  $P$  est non nul et vérifie  $f(P) = \lambda P$  avec  $\lambda \in \mathbb{R}$ , alors  $\deg(P) \leq 3$ , car si on avait

$\deg(P) \geq 4$ , alors on aurait (par linéarité de  $f$ )  $\deg(f(P)) = \deg(P) + 2$ , ce qui rendrait impossible l'égalité  $f(P) = \lambda P$ .

S'ils existent, les vecteurs propres de  $f$  sont donc des polynômes non nuls de la forme :

$$P = a_3X^3 + a_2X^2 + a_1X + a_0.$$

Or :

$$f(P) = a_3 \underbrace{f(X^3)}_{=4X^3} + a_2 \underbrace{f(X^2)}_{=3X^2-X^4} + a_1 \underbrace{f(X)}_{=2X-2X^3} + a_0 \underbrace{f(1)}_{=1-3X^2} = -a_2X^4 + (4a_3-2a_1)X^3 + (3a_2-3a_0)X^2 + 2a_1X + a_0,$$

donc

$$f(P) = \lambda P \iff \begin{cases} -a_2 = 0 \\ 4a_3 - 2a_1 = \lambda a_3 \\ 3a_2 - 3a_0 = \lambda a_2 \\ 2a_1 = \lambda a_1 \\ a_0 = \lambda a_0 \end{cases} \iff \begin{cases} a_2 = 0 \\ 4a_3 - 2a_1 = \lambda a_3 \\ -3a_0 = 0 \\ 2a_1 = \lambda a_1 \\ a_0 = \lambda a_0 \end{cases} \iff \begin{cases} a_2 = 0 \\ a_0 = 0 \\ (\lambda - 2)a_1 = 0 \\ (4 - \lambda)a_3 = 2a_1 \end{cases}.$$

Des cas sont alors à distinguer :

- si  $\lambda = 2$ , alors

$$f(P) = \lambda P \iff \begin{cases} a_2 = 0 \\ a_0 = 0 \\ a_3 = a_1 \end{cases} \iff P = \alpha(X + X^3), \alpha \in \mathbb{R}..$$

Donc 2 est valeur propre (puisque ce système a des sol. non nulles), et  $E_2(f) = \text{Vect}(X^3 + X)$ .

- si  $\lambda = 4$ , alors

$$f(P) = \lambda P \iff \begin{cases} a_2 = 0 \\ a_0 = 0 \\ a_1 = 0 \end{cases} \iff P = \alpha X^3, \alpha \in \mathbb{R}..$$

Donc 4 est valeur propre (puisque ce système a des solutions non nulles), et  $E_4(f) = \text{Vect}(X^3)$ .

- si  $\lambda \notin \{2; 4\}$ , alors

$$f(P) = \lambda P \iff \begin{cases} a_2 = 0 \\ a_0 = 0 \\ a_1 = 0 \\ (4 - \lambda)a_3 = 2a_1 \end{cases} \iff \begin{cases} a_2 = 0 \\ a_0 = 0 \\ a_1 = 0 \\ a_3 = 0 \end{cases} \iff P = 0,$$

donc  $\lambda$  n'est pas valeur propre de  $f$ .

En définitive, l'endomorphisme  $f$  possède deux valeurs propres (2 et 4), et les sous-espaces propres associés sont de dimension 1.

### Remarque.

Bien entendu, cela n'a pas de sens de se demander si  $f$  est diagonalisable puisqu'il s'agit d'un endomorphisme en dimension infinie (donc on ne dispose pas d'écriture matricielle).

**Corrigé de l'exercice 4.** 1.  $A^2 = \begin{pmatrix} -7 & 0 & -16 \\ -6 & 1 & -12 \\ 4 & 0 & 9 \end{pmatrix}$ ,  $A^3 = \begin{pmatrix} 11 & 0 & 24 \\ 9 & -1 & 18 \\ -6 & 0 & -13 \end{pmatrix}$ . On a donc bien

$$A^3 + A^2 - A - I_3 = 0.$$

2. Soit  $\lambda$  une valeur propre de  $A$  et  $V$  un vecteur propre associé. On a donc  $V \neq 0_{\mathbb{R}^3}$  et  $AV = \lambda V$ . En appliquant  $V$  à l'équation vérifiée par la matrice  $A$  on obtient :

$$\lambda^3 V + \lambda^2 V - \lambda V - V = 0$$

(en effet,  $A^2V = A(AV) = A(\lambda V) = \lambda(AV) = \lambda^2V$ , et on montre de même que  $A^3V = \lambda^3V$ ) et comme  $V$  est non nul, on a nécessairement (en factorisant)  $\lambda^3 + \lambda^2 - \lambda - 1 = 0$ .

Les solutions de  $\lambda^3 + \lambda^2 - \lambda - 1 = 0$  sont  $\lambda = 1$  et  $\lambda = -1$ .

Donc les seules valeurs propres possibles de  $A$  sont 1 et  $-1$ .

**Attention nous n'avons pas démontré ici que 1 et  $-1$  sont des valeurs propres !!!**

3. Il faut regarder si les équations  $AV = V$  et  $AV = -V$  admettent des solutions non nulles.  
 $AV = V \Leftrightarrow x = y = z = 0$  donc 1 n'est pas une valeur propre.  
 $AV = -V \Leftrightarrow x = -2z$ . Donc -1 est bien une valeur propre.  
 En conclusion, A n'admet qu'une valeur propre, le réel -1.

**Corrigé de l'exercice 5.**

Les calculs ne sont pas détaillés pour cet exercice. Dans chacun des cas, les matrices P et D données ne sont pas les seules réponses possibles :

1.  $\chi_A(\lambda) = \lambda(\lambda - 2)(\lambda - 1)$ .  
 En posant  $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ , on a  $P^{-1}AP = D$ .
2.  $\chi_B(\lambda) = \lambda^2(\lambda + 7)$ .  
 En posant  $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -7 \end{pmatrix}$  et  $P = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \\ 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}$ , on a  $P^{-1}BP = D$ .

**Corrigé de l'exercice 6.** 1. Notons  $C_1, C_2, C_3, C_4$  les colonnes de A. Puisque  $C_1 = C_3 = C_4$ , on a  $\text{rg}(A) = \text{rg}(C_1, C_2)$ .

En outre, la famille  $(C_1, C_2)$  est libre car  $C_1 \neq 0$  et  $C_2$  n'est pas colinéaire à  $C_1$ , donc  $\text{rg}(A) = 2$ .  
 Par le théorème du rang, on en déduit que  $\dim(\text{Ker}(A)) = 4 - \text{rg}(A) = 2$ .

2. La question précédente montre que  $\text{Ker}(A) \neq \{0\}$ .  
 Il existe donc  $X \in \mathbb{C}^4 \setminus \{0\}$  tel que  $AX = 0 = 0X$ , c'est-à-dire que 0 est valeur propre de A.

3. Par définition,  $P_A(X) = \det(XI_4 - A) = \begin{vmatrix} X & -1 & 0 & 0 \\ -1 & X - k & -1 & -1 \\ 0 & -1 & X & 0 \\ 0 & -1 & 0 & X \end{vmatrix}$ .

En effectuant la transformation  $L_1 \leftarrow L_1 + XL_2$ , on obtient

$$P_A(X) = \begin{vmatrix} 0 & X(X - k) - 1 & -X & -X \\ -1 & X - k & -1 & -1 \\ 0 & -1 & X & 0 \\ 0 & -1 & 0 & X \end{vmatrix}.$$

En développant par rapport à la première colonne, il vient

$$P_A(X) = \begin{vmatrix} X(X - k) - 1 & -X & -X \\ -1 & X & 0 \\ -1 & 0 & X \end{vmatrix}.$$

On effectue ensuite  $L_1 \leftarrow L_1 + L_3$ , et on développe par rapport à la troisième colonne :

$$P_A(X) = \begin{vmatrix} X(X - k) - 2 & -X & 0 \\ -1 & X & 0 \\ -1 & 0 & X \end{vmatrix} = X \begin{vmatrix} X(X - k) - 2 & -X \\ -1 & X \end{vmatrix}.$$

Enfin, on factorise par X dans la deuxième colonne, pour obtenir :

$$P_A(X) = X^2 \begin{vmatrix} X(X - k) - 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = X^2(X^2 - kX - 3).$$

4. (a) Le discriminant du polynôme  $X^2 - kX - 3$  vaut  $\Delta(k) = k^2 + 12$ . Puisque k est réel, on a  $\Delta(k) > 0$ , et donc  $X^2 - kX - 3$  possède deux racines réelles distinctes. Puisque  $P_A(X) = X^2(X^2 - kX - 3)$ , et que 0 n'est pas racine de  $X^2 - kX - 3$ , on en déduit que  $P_A(X)$  possède trois racines réelles distinctes, donc que A possède trois valeurs propres.

(b) Le polynôme caractéristique de  $A$  est scindé sur  $\mathbb{R}$  :  $P_A(X) = X^2(X - \lambda_1)(X - \lambda_2)$ , avec  $\lambda_1 \neq \lambda_2$  et  $\lambda_1, \lambda_2 \neq 0$ .

Le sous-espace propre  $E_0(A) = \text{Ker}(A)$  est de dimension 2 (montré auparavant).

Les sous-espaces propres  $E_{\lambda_1}(A)$  et  $E_{\lambda_2}(A)$  sont nécessairement de dimension 1 car les valeurs propres  $\lambda_1$  et  $\lambda_2$  sont simples (i.e. de multiplicité 1).

On a donc  $\dim(E_0(A)) + \dim(E_{\lambda_1}(A)) + \dim(E_{\lambda_2}(A)) = 2 + 1 + 1 = 4 = \dim(\mathbb{R}^4)$ , ce qui montre que  $A$  est diagonalisable dans  $\mathcal{M}_4(\mathbb{R})$ .

(c) Si  $k = 0$ , alors  $P_A(X) = X^2(X^2 - 3) = X^2(X - \sqrt{3})(X + \sqrt{3})$ , donc les valeurs propres de  $A$  sont  $0, \sqrt{3}$  et  $-\sqrt{3}$ . De plus, on a

$$\bullet E_0(A) = \text{Ker}(A) = \text{Vect} \left( \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right) \right).$$

$$\bullet E_{\sqrt{3}}(A) = \text{Ker}(A - \sqrt{3}I_4) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

$$\bullet E_{-\sqrt{3}}(A) = \text{Ker}(A + \sqrt{3}I_4) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right).$$

On en déduit que la famille

$$(v_1, v_2, v_3, v_4) = \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{3} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

est une base adaptée à la somme directe  $\mathbb{R}^4 = E_0(A) \oplus E_{\sqrt{3}}(A) \oplus E_{-\sqrt{3}}(A)$ , donc c'est une base de diagonalisation de  $A$ .

En notant  $P$  la matrice de passage de la base canonique de  $\mathbb{R}^4$  à cette nouvelle base, on a

$$\text{donc } P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & -\sqrt{3} \\ -1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \text{ et } P^{-1}AP = D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -\sqrt{3} \end{pmatrix}.$$

5. (a) Si  $k \in \mathbb{C}$ , alors le polynôme  $P_A(X) = X^2(X^2 - kX - 3)$  a pour racines complexes  $0$  (de multiplicité 2), et les racines de  $X^2 - kX - 3$ . Vu que ce trinôme a pour discriminant  $\Delta(k) = k^2 + 12$ , deux cas se présentent :

- Si  $k \notin \{2i\sqrt{3}; -2i\sqrt{3}\}$ , alors  $\Delta(k) \neq 0$ , donc  $X^2 - kX - 3$  possède deux racines complexes distinctes et non nulles. On en déduit que  $P_A$  possède trois racines complexes distinctes, et donc que  $A$  possède trois valeurs propres distinctes.
- Si  $k \in \{2i\sqrt{3}; -2i\sqrt{3}\}$ , alors  $\Delta(k) = 0$ , donc  $X^2 - kX - 3$  possède une racine complexe double et non nulle (c'est  $\frac{k}{2}$ ). On en déduit que  $P_A$  possède deux racines complexes distinctes, et donc que  $A$  possède deux valeurs propres distinctes.

(b) Si  $k \notin \{2i\sqrt{3}; -2i\sqrt{3}\}$ , alors  $\text{sp}(A) = \{0, \lambda_1, \lambda_2\}$ , avec  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ , et  $\lambda_1, \lambda_2 \neq 0$ .

Comme à la question 4.(b), on a  $\dim(E_0(A)) = 2$ , et  $\dim(E_{\lambda_1}(A)) = \dim(E_{\lambda_2}(A)) = 1$ , donc

$\dim(E_0(A)) + \dim(E_{\lambda_1}(A)) + \dim(E_{\lambda_2}(A)) = 4$ , ce qui montre que  $A$  est diagonalisable dans  $\mathcal{M}_4(\mathbb{C})$ .

(c) Si  $k = 2i\sqrt{3}$  ou si  $k = -2i\sqrt{3}$ , alors  $\text{sp}(A) = \{0, \frac{k}{2}\}$ , et donc (puisque  $\dim(E_0(A)) = \dim(\text{Ker}(A)) = 2$ ), on a

$$A \text{ diagonalisable} \iff \dim(E_{\frac{k}{2}}(A)) = 2.$$

En outre, pour tout  $(x, y, z, t) \in \mathbb{C}^4$ , on a

$$(x, y, z, t) \in E_{\frac{k}{2}}(A) \iff (A - \frac{k}{2}I_4) \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff \begin{cases} -\frac{k}{2}x + y = 0 \\ x + \frac{k}{2}y + z + t = 0 \\ y - \frac{k}{2}z = 0 \\ y - \frac{k}{2}t = 0 \end{cases},$$

c'est-à-dire

$$(x, y, z, t) \in E_{\frac{k}{2}}(A) \iff \begin{cases} x = \frac{2}{k}y \\ z = \frac{2}{k}y \\ t = \frac{2}{k}y \\ (\frac{12+k^2}{2k})y = 0 \end{cases}.$$

Mais  $\Delta(k) = 12 + k^2 = 0$ , donc

$$(x, y, z, t) \in E_{\frac{k}{2}}(A) \iff \begin{cases} x = \frac{2}{k}y \\ z = \frac{2}{k}y \\ t = \frac{2}{k}y \end{cases} \iff \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 2/k \\ 1 \\ 2/k \\ 2/k \end{pmatrix}.$$

Ceci montre que le sous-espace propre  $E_{\frac{k}{2}}(A)$  est de dimension 1.  
Donc  $A$  n'est pas diagonalisable dans  $\mathcal{M}_4(\mathbb{C})$ .

**Corrigé de l'exercice 7.**

Les valeurs propres de  $M(\alpha)$  sont  $\{2 + \alpha; 2; 2 - \alpha\}$ .

On peut rapidement remarquer que si  $\alpha \neq 0$  alors les trois valeurs propres sont distinctes donc  $M(\alpha)$  est diagonalisable.

Étudions alors le cas  $\alpha = 0$ .

La matrice  $M(0)$  admet une unique valeur propre 2.

Or, une matrice qui n'est pas diagonale et qui n'admet qu'une seule valeur propre n'est jamais diagonalisable.

En effet, si  $M(0)$  était diagonalisable, alors on aurait  $M = PDP^{-1}$  avec  $D$  matrice diagonale contenant les valeurs propres, donc  $D = 2I_3$ .

On aurait alors  $M(0) = P2I_3P^{-1} = 2I_3$  ce qui est absurde car on voit bien que  $M(0)$  n'est pas égale à  $2I_3$ .

Donc  $M(\alpha)$  est diagonalisable si, et seulement si,  $\alpha \neq 0$ .

**Corrigé de l'exercice 8.** 1. On a  $J^2 = nJ$ .

2. On procède par analyse-synthèse :

- Soit  $\lambda \in \mathbb{C}$  une valeur propre de  $J$ . Il existe alors un vecteur  $V \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$  tel que  $JV = \lambda V$ . Ceci implique  $J^2V = \lambda JV$ , c'est-à-dire  $nJV = \lambda JV$ . Ceci se réécrit  $n\lambda V = \lambda^2 V$ , ou encore  $\lambda(n - \lambda)V = 0$ . Vu que  $V \neq 0$ , on a  $\lambda = 0$  ou  $\lambda = n$ . Les valeurs propres possibles de  $J$  sont donc 0 et  $n$ .
- Vérifions si 0 et  $n$  sont effectivement valeurs propres de  $J$ . Pour cela, on calcule  $\text{Ker}(J)$  et  $\text{Ker}(J - nI_n)$ .

\*  $\text{Ker}(J)$  est l'ensemble des  $n$ -uplets  $(x_1, \dots, x_n)$  qui vérifient

$$x_1 + x_2 + \dots + x_n = 0.$$

On a donc

$$\text{Ker}(J) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right), \quad \dim(\text{Ker}(J)) = n-1.$$

\*  $\text{Ker}(J - nI_n)$  est l'ensemble des  $n$ -uplets  $(x_1, \dots, x_n)$  qui vérifient

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + \dots + x_{n-1} + x_n = nx_1 \\ x_1 + x_2 + \dots + x_{n-1} + x_n = nx_2 \\ \vdots \\ x_1 + x_2 + \dots + x_{n-1} + x_n = nx_{n-1} \\ x_1 + x_2 + \dots + x_{n-1} + x_n = nx_n \end{cases},$$

qui est équivalent à  $x_1 = x_2 = \dots = x_{n-1} = x_n$ . On a donc

$$\text{Ker}(J - nI_n) = \text{Vect} \left( \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right) \right), \quad \dim(\text{Ker}(J - nI_n)) = 1.$$

Puisque ces deux sous-espaces vectoriels sont non nuls, on en déduit que 0 et  $n$  sont bien valeurs propres de  $J$ .

On a donc bien  $\text{sp}(J) = \{0; n\}$ .

3. Les calculs précédents montrent que  $\chi_J(X)$  a pour racines 0 et  $n$ . Notons  $\alpha_0$  et  $\alpha_n \in \mathbb{N}^*$  leurs multiplicités respectives. D'après le cours, on a  $\alpha_0 \geq \dim(E_0(J)) = n - 1$  et  $\alpha_n \geq \dim(E_n(J)) = 1$ . Mais  $\alpha_0 + \alpha_n = \deg(\chi_J) = n$ , donc nécessairement :  $\alpha_0 = n - 1$  et  $\alpha_n = 1$ .

Finalement,

$$\chi_J(X) = X^{n-1}(X - n).$$

4. Puisque  $\dim(E_0(J)) + \dim(E_n(J)) = n - 1 + n = n = \dim(\mathbb{R}^n)$ , la matrice  $J$  est diagonalisable.

**Corrigé de l'exercice 9.** 1. — D'après la formule donnée pour  $u(P)$  on voit bien que  $u(P)$  est un polynôme de degré inférieur ou égal à 2, donc comme  $n \geq 2$ , on a  $u(P) \in E$ .

— Soient  $P$  et  $Q$  deux éléments de  $E$  et  $a$  un réel.

On a :

$$\begin{aligned} u(aP + Q) &= (X^2 - X)(aP + Q)(1) + (X^2 + X)(aP + Q)(-1) \\ &= (X^2 - X)(aP(1) + Q(1)) + (X^2 + X)(aP(-1) + Q(-1)) \\ &= au(P) + u(Q) \end{aligned}$$

L'application  $u$  est donc linéaire.

En conclusion  $u$  est un endomorphisme de  $E$ .

2. On a  $\begin{cases} u(1) = 2X^2 \\ u(X) = -2X \\ u(X^2) = 2X^2 \end{cases}$  donc  $\text{Mat}_{(1, X, X^2)}(u) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ .

(a) On peut voir directement que  $\text{Im}(u) = \text{Vect}(X, X^2)$  donc  $(X, X^2)$  est une base de  $\text{Im}(u)$ .

D'après le théorème du rang,  $\dim(\text{Ker}(u)) = 1$  et d'après la forme de la matrice  $X^2 - 1 \in \text{Ker}(u)$  (puisque  $C_3 - C_1 = 0$ ).

Donc  $(X^2 - 1)$  est une base de  $\text{Ker}(u)$ .

(b) Sur la matrice, qui est triangulaire, on peut lire les valeurs propres de  $u$  : 0, -2 et 2.

$u$  admet 3 valeurs propres distinctes et  $\dim(E) = 3$  donc  $u$  est diagonalisable.

(c) On a déjà trouvé les valeurs propres : 0, -2 et 2.

De plus  $E_0(u) = \text{Ker}(u) = \text{Vect}(X^2 - 1)$ ,  $E_{-2}(u) = \text{Vect}(X)$ ,  $E_2(u) = \text{Vect}(X^2)$ .

3. — Commençons par déterminer une base de  $\text{Ker}(u)$ . On a :

$$u(P) = 0 \iff (P(1) + P(-1))X^2 + (-P(1) + P(-1))X = 0 \iff \begin{cases} P(1) + P(-1) = 0 \\ -P(1) + P(-1) = 0 \end{cases},$$

et cela équivaut à  $P(1) = P(-1) = 0$ .

Donc les éléments de  $\text{Ker}(u)$  sont les polynômes admettant 1 et -1 pour racine.

On a donc

$$\text{Ker}(u) = \{(X^2 - 1)Q(X)/Q \in \mathbb{R}_{n-2}[X]\} = \text{Vect}(X^2 - 1, (X^2 - 1)X, \dots, (X^2 - 1)X^{n-2}).$$

La famille  $(X^2 - 1, (X^2 - 1)X, \dots, (X^2 - 1)X^{n-2})$  est génératrice de  $\text{Ker}(u)$  et libre, car échelonnée en degré, donc c'est une base de  $\text{Ker}(u)$ .

- D'après le point précédent,  $\dim(\text{Ker}(u)) = n - 1$  et donc, d'après le théorème du rang,  $\dim(\text{Im}(u)) = 2$ .

De plus, on voit que  $\forall P \in E$ ,  $u(P) \in \text{Vect}(X, X^2)$ .

Donc  $\text{Im}(u) \subset \text{Vect}(X, X^2)$  et comme ces deux espaces ont la même dimension, ils sont égaux.

En conclusion,  $\text{Im}(u) = \text{Vect}(X, X^2)$  et  $(X, X^2)$  est une base de  $\text{Im}(u)$ .

4. — Comme  $\text{Ker}(u)$  n'est pas réduit à 0, 0 est une valeur propre de  $u$  et son sous-espace propre associé est  $\text{Ker}(u)$  qui est de dimension  $n - 1$ .

— On remarque que  $u(X) = -2X$ , donc  $-2$  est une valeur propre.

— On remarque que  $u(X^2) = 2X^2$  donc 2 est une valeur propre.

On sait que  $\dim(E_0(u)) + \dim(E_{-2}(u)) + \dim(E_2(u)) \leq \dim(E) = n + 1$  donc  $\dim(E_{-2}(u)) + \dim(E_2(u)) \leq 2$ .

Ainsi  $\dim(E_{-2}(u)) = \dim(E_2(u)) = 1$ , donc  $E_{-2}(u) = \text{Vect}(X)$  et  $E_2(u) = \text{Vect}(X^2)$ .

5. On a  $\dim(E_0(u)) + \dim(E_{-2}(u)) + \dim(E_2(u)) = \dim(E)$  donc  $u$  est diagonalisable.

**Corrigé de l'exercice 10.** 1. On a

$$\chi_A(X) = \begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & 0 & -a_0 \\ -1 & X & \ddots & \vdots & -a_1 \\ 0 & \ddots & \ddots & 0 & \vdots \\ \vdots & \ddots & -1 & X & -a_{n-2} \\ 0 & \cdots & 0 & -1 & X - a_{n-1} \end{vmatrix}.$$

En développant par rapport à la dernière ligne, il vient :

$$\begin{aligned} \chi_A(X) &= (X - a_{n-1}) \begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & X & \ddots & \vdots \\ & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & & -1 & X \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & -a_0 \\ -1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ & \ddots & X & -a_{n-3} \\ 0 & & -1 & -a_{n-2} \end{vmatrix} \\ &= (X - a_{n-1})X^{n-1} + D_{n-1}. \end{aligned}$$

Mais le déterminant  $D_{n-1}$  (de taille  $n-1$ ) se calcule simplement par récurrence, en le développant par rapport à sa dernière ligne :

$$D_{n-1} = \begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & -a_0 \\ -1 & \ddots & \ddots & \vdots \\ & \ddots & X & -a_{n-3} \\ 0 & & -1 & -a_{n-2} \end{vmatrix} = -a_{n-2}X^{n-2} + \begin{vmatrix} X & 0 & \cdots & -a_0 \\ -1 & X & \ddots & -a_1 \\ & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & & -1 & -a_{n-3} \end{vmatrix},$$

c'est-à-dire

$$D_{n-1} = -a_{n-2}X^{n-2} + D_{n-2}.$$

Une récurrence immédiate fournit donc alors (puisque  $D_2 = \begin{vmatrix} X & -a_0 \\ -1 & -a_1 \end{vmatrix} = -a_1X - a_0$ )

$$D_{n-1} = -a_{n-2}X^{n-2} - a_{n-3}X^{n-3} - \cdots - a_2X^2 - a_1X - a_0.$$

Donc

$$\chi_A(X) = X^n - a_{n-1}X^{n-1} - a_{n-2}X^{n-2} - \cdots - a_2X^2 - a_1X - a_0.$$



2. Si  $\lambda$  est une valeur propre complexe, on a

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in E_\lambda(A) \iff \begin{cases} a_0 x_n = \lambda x_1 \\ x_1 + a_1 x_n = \lambda x_2 \\ \vdots \\ x_{n-2} + a_{n-2} x_n = \lambda x_{n-1} \\ x_{n-1} + a_{n-1} x_n = \lambda x_n \end{cases} \iff \begin{cases} x_{n-1} = (\lambda - a_{n-1}) x_n \\ x_{n-2} = (\lambda^2 - a_{n-1} \lambda - a_{n-2}) x_n \\ \vdots \\ x_1 = (\lambda^{n-1} - a_{n-1} \lambda^{n-2} - \dots - a_1) x_n \\ (\lambda^n - a_{n-1} \lambda^{n-1} - \dots - a_1 \lambda - a_0) x_n = 0 \end{cases}$$

Mais  $\lambda$  étant valeur propre, on a (d'après la première question) :

$$\lambda^n - a_{n-1} \lambda^{n-1} - \dots - a_1 \lambda - a_0 = \chi_A(\lambda) = 0.$$

On a donc

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in E_\lambda(A) \iff \begin{cases} x_{n-1} = (\lambda - a_{n-1}) x_n \\ x_{n-2} = (\lambda^2 - a_{n-1} \lambda - a_{n-2}) x_n \\ \vdots \\ x_1 = (\lambda^{n-1} - a_{n-1} \lambda^{n-2} - \dots - a_1) x_n \end{cases},$$

ce qui montre que

$$E_\lambda(A) = \text{Vect} \begin{pmatrix} \lambda^{n-1} - a_{n-1} \lambda^{n-2} - \dots - a_1 \\ \vdots \\ \lambda^2 - a_{n-1} \lambda - a_{n-2} \\ \lambda - a_{n-1} \\ 1 \end{pmatrix}.$$

3. La question précédente montre que chaque sous-espace propre de  $A$  est de dimension 1. La matrice  $A$  n'est donc diagonalisable que si elle possède  $n$  sous-espaces propres. On a donc (**dans ce cas seulement !**) :

$$A \text{ est diagonalisable} \iff A \text{ possède } n \text{ valeurs propres distinctes.}$$

4. La matrice compagnon

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

convient.

**Corrigé de l'exercice 11.** 1. C'est évident car

$$(f - 2Id_E) \circ (f - 3Id_E) = f \circ f - 2Id_E \circ f - 3f \circ Id_E + 6Id_E = f^2 - 5f + 6Id_E.$$

- 2. • On a  $F \cap G = \{0_E\}$  car si  $x \in F \cap G$ , on a  $f(x) = 2x$  et  $f(x) = 3x$ , donc  $3x = 2x$ , c'est-à-dire  $x = 0_E$ .
- Soit  $x \in E$ . On peut le décomposer de la manière suivante :

$$x = Id_E(x) = (f - 2Id_E)(x) - (f - 3Id_E)(x) = (f(x) - 2x) + (3x - f(x)).$$

Appelons  $x_1 = f(x) - 2x$  et  $x_2 = 3x - f(x)$ . On a alors  $x_1 + x_2 = x$ , mais aussi :

\*  $x_1 \in G$ , puisque

$$f(x_1) = f(f(x) - 2x) = (f^2 - 2f)(x) = (3f - 6Id_E)(x) = 3(f(x) - 2x) = 3x_1;$$

\*  $x_2 \in F$ , puisque

$$f(x_2) = 3f(x) - f(f(x)) = (3f - f^2)(x) = (-2f + 6Id_E)(x) = 2(-f(x) + 3x) = 2x_2.$$

Ceci montre que  $E = F + G$ .

Finalement, les sous-espaces  $F$  et  $G$  sont bien supplémentaires dans  $E$ .

3. Considérons une base  $\mathcal{B}$  de  $E$  adaptée à la somme directe  $E = F \oplus G$ . Les vecteurs de  $\mathcal{B}$  qui sont dans  $F$  vérifient  $f(e) = 2e$ , tandis que ceux qui sont dans  $G$  vérifient  $f(e) = 3e$ . La matrice de

$f$  dans la base  $\mathcal{B}$  est donc  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 2 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 3 & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 3 \end{pmatrix}$ . Cette matrice est diagonale, donc  $f$  est

diagonalisable.

## II Exercices supplémentaires

### Corrigé de l'exercice 12.

On a  $A^2 = A$  donc l'endomorphisme  $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$  canoniquement associé à  $A$  est un projecteur. On en déduit que  $f$  est diagonalisable, et donc que  $A$  est diagonalisable.

De plus,  $f$  étant non trivial ( $f \neq 0_{\mathcal{L}(E)}$  et  $f \neq Id$ ), on a  $sp(f) = \{0; 1\}$ , et  $\mathbb{R}^2 = E_0(f) \oplus E_1(f)$ .

Il ne reste qu'à obtenir une base  $\mathcal{B} = (u_1, u_2, u_3)$  adaptée à cette somme directe.

$E_0(f) = \text{Vect}(u_1)$  et  $E_1(f) = \text{Vect}(u_2, u_3)$ , avec  $u_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $u_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $u_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

La matrice de  $f$  dans la base  $\mathcal{B}$  est alors  $D = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  car  $f(u_1) = 0$ ,  $f(u_2) = u_2$ ,  $f(u_3) = u_3$ .

Finalement,  $P^{-1}AP = D$  avec  $P = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  la matrice de passage de la base canonique à la base  $\mathcal{B}$ .

### Corrigé de l'exercice 13.

Le polynôme caractéristique de  $A$  vaut

$$\chi_A(X) = (1 + X^2)^2 = (X - i)^2(X + i)^2.$$

$A$  possède donc deux valeurs propres doubles complexes non réelles, elle n'est donc pas diagonalisable sur  $\mathbb{R}$ .

On a  $E_i(A) = \text{Ker}(A - iI_4) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} -i \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$ , et  $E_{-i}(A) = \text{Ker}(A + iI_4) = \text{Vect}\left(\begin{pmatrix} i \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right)$ .

Vu que  $\dim(E_i(A)) + \dim(E_{-i}(A)) = 2 + 2 = 4 = \dim(\mathbb{C}^4)$ , on a  $A$  diagonalisable sur  $\mathbb{C}$ .

En posant  $P = \begin{pmatrix} -i & 0 & i & 0 \\ 0 & i & 0 & -i \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ , on a  $P \in GL_4(\mathbb{C})$  (c'est la matrice de passage de la base canonique de  $\mathbb{C}^4$  à la base de diagonalisation), et

$$P^{-1}AP = \begin{pmatrix} i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -i \end{pmatrix}.$$

### Corrigé de l'exercice 14. 1. On obtient facilement :

$$A \text{ et } B_\lambda \text{ sont équivalentes en ligne} \iff \lambda \neq 0.$$

2. Si  $A$  et  $B_\lambda$  sont semblables, alors elles ont mêmes valeurs propres (car même polynôme caractéristique). Vu que  $\chi_A(X) = X^2 - 4X + 3 = (X - 1)(X - 3)$ , on a  $sp(A) = \{1; 3\}$ . Mais  $B_\lambda$

étant triangulaire, on a  $\text{sp}(B_\lambda) = \{1; \lambda\}$ , donc **nécessairement**,  $\lambda = 3$ .

Étudions maintenant **la réciproque**. Si  $\lambda = 3$ , alors  $A$  étant diagonalisable (car elle possède deux valeurs propres distinctes), elle est semblable à  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$  (et à  $\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , d'ailleurs...), donc  $A$  est bien semblable à  $B_3$ .

Conclusion :

$$A \text{ et } B_\lambda \text{ sont semblables} \iff \lambda = 3.$$

### Corrigé de l'exercice 15.

Pour calculer  $\chi_A(X) = \begin{vmatrix} X & -a & -a^2 \\ -1/a & X & -a \\ -1/a^2 & -1/a & X \end{vmatrix}$ , on effectue  $L_1 \leftarrow L_1 - aL_2$  :

$$\chi_A(X) = \begin{vmatrix} X+1 & -a(X+1) & 0 \\ -1/a & X & -a \\ -1/a^2 & -1/a & X \end{vmatrix} = (X+1) \begin{vmatrix} 1 & -a & 0 \\ -1/a & X & -a \\ -1/a^2 & -1/a & X \end{vmatrix}$$

(en factorisant la première colonne). Puis on effectue  $C_2 \leftarrow C_2 + aC_1$  :

$$\chi_A(X) = (X+1) \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/a & X-1 & -a \\ -1/a^2 & -2/a & X \end{vmatrix} = (X+1) \begin{vmatrix} X-1 & -a \\ -2/a & X \end{vmatrix} = (X+1)(X^2 - X - 2),$$

ce qui donne après factorisation :

$$\chi_A(X) = (X+1)^2(X-2).$$

Ainsi,  $A$  possède deux valeurs propres distinctes :  $-1$  et  $2$ , et ce quelle que soit la valeur du paramètre  $a > 0$ .

Les sous-espaces propres sont (après calculs) :

$$E_{-1}(A) = \text{Ker}(A+I_3) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} -a \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -a^2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad E_2(A) = \text{Ker}(A-2I_3) = \text{Vect} \begin{pmatrix} a^2 \\ a \\ 1 \end{pmatrix}.$$

On a bien  $\dim(E_{-1}(A)) + \dim(E_2(A)) = 2 + 1 = \dim(\mathbb{R}^3)$ , donc la matrice  $A$  est diagonalisable pour

tout  $a > 0$ , et en posant  $P = \begin{pmatrix} -a & -a^2 & a^2 \\ 1 & 0 & a \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ , on a  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = D$ .

**Corrigé de l'exercice 16.** 1. On a  $\chi_A(X) = (X-1)(X-2)^3$ , donc  $A$  est diagonalisable si et seulement si le sous-espace propre  $E_2(A) = \text{Ker}(A-2I_4)$  est de dimension 3. D'après le théorème du rang, on a donc

$$A \text{ est diagonalisable} \iff \text{rg}(A-2I_4) = 4 - 3 = 1.$$

Puisque  $A - 2I_4 = \begin{pmatrix} -1 & a & b & c \\ 0 & 0 & d & e \\ 0 & 0 & 0 & f \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ , on a  $\text{rg}(A - 2I_4) = 1 \iff d = e = f = 0$ . Donc

$$A \text{ est diagonalisable} \iff d = e = f = 0.$$

Dans ce cas, on a  $E_2(A) = \text{Ker}(A-2I_4) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -1 & a & b & c \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} a \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} b \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} c \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right),$

et  $E_1(A) = \text{Ker}(A - I_4) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 0 & a & b & c \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{Vect} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$

2. On a  $\chi_B(X) = (X-1)^2(X-2)^2$ , donc  $B$  est diagonalisable si et seulement si les sous-espaces propres  $E_1(B)$  et  $E_2(B)$  sont tous deux de dimension 2. Par le théorème du rang, on en déduit que

$$B \text{ est diagonalisable} \iff \text{rg}(B - I_4) = \text{rg}(B - 2I_4) = 4 - 2 = 2.$$

$$\text{Or, } B - I_4 = \begin{pmatrix} 0 & a & b & c \\ 0 & 0 & d & e \\ 0 & 0 & 1 & f \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \text{ donc } \text{rg}(B - I_4) = 2 \iff a = 0.$$

$$\text{Egalement : } B - 2I_4 = \begin{pmatrix} -1 & a & b & c \\ 0 & -1 & d & e \\ 0 & 0 & 0 & f \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \text{ donc } \text{rg}(B - 2I_4) = 2 \iff f = 0.$$

On en déduit que

$$B \text{ est diagonalisable} \iff a = f = 0.$$

Dans ce cas, on a

$$E_1(B) = \text{Ker}(B - I_4) = \text{Ker} \begin{pmatrix} 0 & 0 & b & c \\ 0 & 0 & d & e \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right),$$

$$E_2(B) = \text{Ker}(B - 2I_4) = \text{Ker} \begin{pmatrix} -1 & 0 & b & c \\ 0 & -1 & d & e \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} b \\ d \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} c \\ e \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right),$$

**Corrigé de l'exercice 17.** 1. Par hypothèse, tous les sous-espaces propres de  $f$  sont de dimension 1 : ce sont des droites (car le polynôme caractéristique est scindé à racines simples).

On fixe un vecteur propre  $x$  de  $f$  associé à une valeur propre  $\lambda$ . On a alors  $x \neq 0_E$  et  $f(x) = \lambda x$ . En appliquant  $g$ , on obtient (puisque  $f \circ g = g \circ f$ ) :

$$f(g(x)) = g(f(x)) = g(\lambda x) = \lambda g(x).$$

Ceci montre que  $g(x) \in E_\lambda(f) = \text{Ker}(f - \lambda \text{Id}_E)$ .

**Attention,  $g(x)$  n'est pas forcément un vecteur propre, car il pourrait être nul...**

Mais  $E_\lambda(f)$  étant de dimension 1, on a  $E_\lambda(f) = \text{Vect}(x)$ , et donc  $g(x)$  est colinéaire à  $x$ .

Il existe donc  $\alpha \in \mathbb{K}$  tel que  $g(x) = \alpha x$ , ce qui montre (car  $x \neq 0_E$ ) que  $x$  est un vecteur propre de  $g$  (associé à une valeur propre qui peut être différente de  $\lambda$  ...)

On a montré que tout vecteur propre de  $f$  est un vecteur propre de  $g$ .

2. L'inverse est faux en général. Par exemple, si  $E = \mathbb{R}^2$ ,  $g = \text{Id}_{\mathbb{R}^2}$ , et  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  défini par  $f(x; y) = (x; 2y)$ , alors on a

- $g$  qui commute avec  $f$ .
- $f$  possède deux valeurs propres distinctes : 1 et 2.
- tout vecteur de  $\mathbb{R}^2$  est un vecteur propre de  $g$ , puisque  $\forall (x; y) \in \mathbb{R}^2, g(x; y) = (x; y)$ .
- Et pourtant, tout vecteur propre de  $g$  n'est pas nécessairement un vecteur propre de  $f$  : sinon, tous les vecteurs de  $\mathbb{R}^2$  seraient vecteurs propres de  $f$ , ce qui est impossible, puisque par exemple :  $f(1; 1) = (1; 2)$  n'est pas colinéaire à  $(1; 1)$ , donc  $(1; 1)$  n'est pas un vecteur propre de  $f$ .

**Corrigé de l'exercice 18.**

$$\text{On a } A = \begin{pmatrix} \alpha & 0 & \cdots & 0 & \beta \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ & & \alpha & \beta & \\ \vdots & & \alpha + \beta & & \vdots \\ & & \beta & \alpha & \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ \beta & 0 & \cdots & 0 & \alpha \end{pmatrix}, \text{ donc pour tout réel } \lambda :$$

$$A - \lambda I_{2n+1} = \begin{pmatrix} \alpha - \lambda & 0 & \cdots & 0 & \beta \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ & & \alpha - \lambda & \beta & \\ \vdots & & \alpha + \beta - \lambda & & \vdots \\ & & \beta & \alpha - \lambda & \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ \beta & 0 & \cdots & 0 & \alpha - \lambda \end{pmatrix}.$$

On remarque alors que pour  $\lambda = \alpha + \beta$ , la matrice  $A - \lambda I_{2n+1}$  n'est pas inversible :

$$A - (\alpha + \beta)I_{2n+1} = \begin{pmatrix} -\beta & 0 & \cdots & 0 & \beta \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ & & -\beta & \beta & \\ \vdots & & 0 & & \vdots \\ & & \beta & -\beta & \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ \beta & 0 & \cdots & 0 & -\beta \end{pmatrix},$$

ce qui montre que  $\alpha + \beta$  est valeur propre de  $A$ .

De plus  $\text{rg}(A - (\alpha + \beta)I_{2n+1}) = n$ , donc par le théorème du rang :

$$\dim(E_{\alpha+\beta}(A)) = (2n+1) - n = n+1,$$

et plus précisément :

$$E_{\alpha+\beta}(A) = \text{Vect} \left( \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

En outre, le réel  $\lambda = \alpha - \beta$  est aussi valeur propre, puisque

$$A - (\alpha - \beta)I_{2n+1} = \begin{pmatrix} \beta & 0 & \cdots & 0 & \beta \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ & & \beta & \beta & \\ \vdots & & 2\beta & & \vdots \\ & & \beta & \beta & \\ 0 & \ddots & & \ddots & 0 \\ \beta & 0 & \cdots & 0 & \beta \end{pmatrix}$$

$n$  est pas inversible (elle est de rang  $n + 1$ ). De plus,  $\dim(E_{\alpha-\beta}(A)) = 2n + 1 - (n + 1) = n$ , et

$$E_{\alpha-\beta}(A) = Vect \left( \left( \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \\ -1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

Finalement, puisque  $\beta \neq 0$ , on a trouvé deux sous-espaces propres distincts **supplémentaires** dans  $\mathbb{R}^{2n+1}$ , puisqu'ils sont toujours en somme directe et que  $\dim(E_{\alpha+\beta}(A)) + \dim(E_{\alpha-\beta}(A)) = 2n + 1$ . On en déduit que ce sont les seuls sous-espaces propres et que  $A$  est diagonalisable (et au passage, on peut affirmer que le polynôme caractéristique de  $A$  vaut  $\chi_A(X) = (X - \alpha - \beta)^{n+1}(X - \alpha + \beta)^n$ ).

**Corrigé de l'exercice 19.** • Si  $\lambda \in \mathbb{K}$  est une valeur propre de  $u \circ v$ , alors il existe  $x \in E \setminus \{0_E\}$  tel que  $(u \circ v)(x) = \lambda x$ ,

c'est-à-dire  $u(v(x)) = \lambda x$ . En composant par  $v$ , on obtient  $(v \circ u)(v(x)) = \lambda v(x)$ ,

c'est-à-dire  $v(x) \in \text{Ker}(v \circ u - \lambda \text{Id}_E)$ . Reste à voir si le vecteur  $v(x)$  est non nul...

\* Dans le cas où  $\lambda \neq 0$ , l'égalité  $v(x) = 0_E$  entraîne  $\lambda x = 0_E$  et donc  $x = 0_E$ , ce qui est absurde. Donc on a  $v(x) \neq 0_E$ , et  $v(x) \in \text{Ker}(v \circ u - \lambda \text{Id}_E)$ , ce qui montre que  $\lambda$  est valeur propre de  $v \circ u$ .

\* Dans le cas où  $\lambda = 0$ , on ne peut hélas rien dire sur  $v(x)$ , et donc on procède autrement. On a  $u \circ v$  non injective (puisque 0 est valeur propre de  $u \circ v$ ), donc  $u \circ v$  non bijective, et  $\det(u \circ v) = 0$ . Mais  $\det(v \circ u) = \det(u \circ v)$  (les deux valent  $\det(u) \times \det(v)$ ), donc  $v \circ u$  a lui aussi un déterminant nul, ce qui prouve que  $\lambda = 0$  est valeur propre de  $v \circ u$ .

Dans les deux cas, on a donc  $\lambda$  valeur propre de  $u \circ v \implies \lambda$  valeur propre de  $v \circ u$ , ce qui montre que  $\text{Sp}(u \circ v) \subset \text{Sp}(v \circ u)$ .

- Les endomorphismes  $u$  et  $v$  jouent ici des rôles symétriques, donc on a aussi  $\text{Sp}(v \circ u) \subset \text{Sp}(u \circ v)$ , et finalement  $\text{Sp}(v \circ u) = \text{Sp}(u \circ v)$ .

**Corrigé de l'exercice 20.** • Si  $f$  est diagonalisable, alors on a  $E = E_{\lambda_1}(f) \oplus \dots \oplus E_{\lambda_p}(f)$ , où les  $\lambda_i$  sont les valeurs propres distinctes de  $f$ . Signalons qu'il y a deux types de sous-espaces propres :

\* si  $\lambda = 0$ , alors  $E_\lambda(f) = \text{Ker}(f)$ .

\* si  $\lambda \neq 0$ , alors  $E_\lambda(f) \subset \text{Im}(f)$ , car si  $x \in E_\lambda(f)$ , on a  $f(x) = \lambda x$ , donc  $x = f(\frac{x}{\lambda})$ , ce qui montre que  $x \in \text{Im}(f)$ .

On en déduit que

\* Si 0 n'est pas valeur propre de  $f$ , alors tous les sous-espaces-propres sont inclus dans  $\text{Im}(f)$ , et donc (vu qu'ils sont supplémentaires dans  $E$ ), on obtient  $E \subset \text{Im}(f)$ , c'est-à-dire  $E = \text{Im}(f)$ . Dans ce cas, on a évidemment  $E = \text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f)$  puisque  $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$ .

\* Si 0 est valeur propre de  $f$ , alors on a  $E = \text{Ker}(f) \oplus (E_{\lambda_1}(f) \oplus \dots \oplus E_{\lambda_{p-1}}(f))$ , avec les  $\lambda_i \neq 0$ . Puisque  $\forall i \in [1, p-1]$ ,  $E_{\lambda_i}(f) \subset \text{Im}(f)$ , on a  $E \subset \text{Ker}(f) + \text{Im}(f)$ , et donc  $E = \text{Ker}(f) + \text{Im}(f)$ . Enfin, on a  $\text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f) = \{0_E\}$ , car

$$\dim(\text{Ker}(f) \cap \text{Im}(f)) = \dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Im}(f)) - \dim(\text{Ker}(f) + \text{Im}(f))$$

$$= \dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Im}(f)) - \dim(E) = 0,$$

d'après le théorème du rang. D'où  $E = \text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f)$  dans ce cas aussi.

- La réciproque est fautive, sinon tous les endomorphismes bijectifs seraient diagonalisables (si  $f$  est bijectif, on a évidemment  $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$  et  $\text{Im}(f) = E$ , donc  $\text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f) = E$ ). Et ce n'est pas le cas (chercher un contre-exemple avec une matrice  $2 \times 2 \dots$ ).