

Corrigé du DM5

Corrigé de l'exercice 1 (Un calcul de déterminant par récurrence).

1. On obtient facilement

$$D_2 = 1 + x^2 + x^4, \quad D_3 = 1 + x^2 + x^4 + x^6, \quad D_4 = 1 + x^2 + x^4 + x^6 + x^8.$$

2. On conjecture donc :

$$\forall n \in \mathbb{N}^*, \quad D_n = 1 + x^2 + \dots + x^{2n} = \sum_{k=0}^n x^{2k}.$$

3. Soit $n \geq 3$. En développant D_n par rapport à sa première colonne, on obtient :

$$D_n = (1+x^2) \underbrace{\begin{vmatrix} x & 0 & 0 & \dots & 0 \\ x & 1+x^2 & x & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & x & 1+x^2 & x \\ 0 & \dots & 0 & x & 1+x^2 \end{vmatrix}}_{n-1} - x \underbrace{\begin{vmatrix} x & 0 & 0 & \dots & 0 \\ x & 1+x^2 & x & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & x & 1+x^2 & x \\ 0 & \dots & 0 & x & 1+x^2 \end{vmatrix}}_{n-1}.$$

Le premier de ces déterminants d'ordre $n - 1$ est D_{n-1} .

Quant au second, on peut le développer par rapport à sa première ligne :

$$\begin{vmatrix} x & 0 & 0 & \dots & 0 \\ x & 1+x^2 & x & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & x & 1+x^2 & x \\ 0 & \dots & 0 & x & 1+x^2 \end{vmatrix} = x \underbrace{\begin{vmatrix} 1+x^2 & x & 0 & \dots & 0 \\ x & 1+x^2 & x & \ddots & \vdots \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & x & 1+x^2 & x \\ 0 & \dots & 0 & x & 1+x^2 \end{vmatrix}}_{n-2} = x D_{n-2}.$$

Finalement, on a donc :

$$D_n = (1+x^2)D_{n-1} - x^2 D_{n-2}.$$

4. Montrons par récurrence que

$$\forall n \geq 2, \quad D_n - D_{n-1} = x^{2(n-2)}(D_2 - D_1).$$

- C'est vrai pour $n = 2$ car $x^{2(2-2)}(D_2 - D_1) = x^0(D_2 - D_1) = D_2 - D_1$.
- Soit $n \geq 2$. Si $D_n - D_{n-1} = x^{2(n-2)}(D_2 - D_1)$, alors en utilisant la relation montrée en 3. (avec $n + 1 \geq 3$) :

$$D_{n+1} - D_n = (1+x^2)D_n - x^2 D_{n-1} - D_n = x^2(D_n - D_{n-1}) = x^2 * x^{2(n-2)}(D_2 - D_1) = x^{2(n-1)}(D_2 - D_1).$$

La propriété voulue est vraie pour $n = 2$ et elle est héréditaire, donc elle est vraie pour tout $n \geq 2$.

5. En sommant la relation montrée en 4., on obtient :

$$\forall n \geq 2, \quad \sum_{k=2}^n (D_k - D_{k-1}) = \sum_{k=2}^n x^{2(k-2)}(D_2 - D_1) = (D_2 - D_1) \sum_{k=0}^{n-2} x^{2k}.$$

Or, par télescopage :

$$\sum_{k=2}^n (D_k - D_{k-1}) = D_n - D_1,$$

donc

$$D_n - D_1 = (D_2 - D_1) \sum_{k=0}^{n-2} x^{2k} = x^4 \sum_{k=0}^{n-2} x^{2k} = \sum_{k=0}^{n-2} x^{2k+2} = \sum_{k=2}^n x^{2k}.$$

Finalement :

$$D_n = D_1 + \sum_{k=2}^n x^{2k} = 1 + x^2 + \sum_{k=2}^n x^{2k} = \sum_{k=0}^n x^{2k}.$$

Corrigé de l'exercice 2 (Coplanéarité, alignement).

A. Condition de coplanéarité de 4 points

1. Supposons que $V \in \text{Ker}(f)$. Alors on a $LV = 0_{\mathbb{R}^4}$, c'est-à-dire

$$\begin{cases} x_1u + y_1v + z_1w + h = 0 \\ x_2u + y_2v + z_2w + h = 0 \\ x_3u + y_3v + z_3w + h = 0 \\ x_4u + y_4v + z_4w + h = 0 \end{cases}.$$

Si les trois premières composantes de V (c'est-à-dire u, v, w) sont nulles, alors le système équivaut à $h = 0$, ce qui entraîne $V = 0_{\mathbb{R}^4}$.

Ceci montre que dans $\text{Ker}(f)$, le seul vecteur ayant ses trois premières composantes nulles est $0_{\mathbb{R}^4}$. Il n'y a donc pas de vecteur non nul dont les trois premières composantes sont nulles.

2. On sait que $\text{Ker}(f) \neq \{0_{\mathbb{R}^4}\}$ ssi f n'est pas injective. Vu que $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ (donc même dimension à la source et au but), on a en outre l'équivalence

$$f \text{ injective} \iff f \text{ surjective} \iff f \text{ bijective}.$$

Donc

$$\text{Ker}(f) \neq \{0_{\mathbb{R}^4}\} \iff f \text{ non bijective} \iff L \text{ non inversible} \iff \det(L) = 0.$$

3. Si V est non nul et dans $\text{Ker}(f)$, alors (d'après la question 1.), on a $(u, v, w) \neq (0, 0, 0)$, et

$$ux_i + vy_i + wz_i + h = 0 \text{ pour tout } i \in \{1; 2; 3; 4\},$$

donc le point M_i vérifie l'équation cartésienne $ux + vy + wz + h = 0$.

Cette équation cartésienne est bien celle d'un plan de l'espace E car les coefficients des variables x, y, z sont non tous nuls (puisque $(u, v, w) \neq (0, 0, 0)$). On peut également dire que le vecteur $\vec{n} = (u; v; w)$ est normal à ce plan.

Finalement, $ux + vy + wz + h = 0$ est l'équation du plan normal à \vec{n} et passant par M_1, M_2, M_3, M_4 .

4. • Si M_1, M_2, M_3, M_4 sont coplanaires, alors il existe un plan \mathcal{P} de E qui contient ces quatre points. Ce plan \mathcal{P} admet une équation cartésienne de la forme

$$ux + vy + wz + h = 0, \text{ avec } (u, v, w, h) \in \mathbb{R}^4 \text{ et } (u, v, w) \neq (0, 0, 0),$$

qui est vérifiée par les quatre points. On a donc

$$\begin{cases} x_1u + y_1v + z_1w + h = 0 \\ x_2u + y_2v + z_2w + h = 0 \\ x_3u + y_3v + z_3w + h = 0 \\ x_4u + y_4v + z_4w + h = 0 \end{cases},$$

ce qui montre que le vecteur non nul $V = \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \\ h \end{pmatrix}$ est dans $\text{Ker}(f)$, puisque $LV = 0_{\mathbb{R}^4}$.

On a donc $\text{Ker}(f) \neq \{0_{\mathbb{R}^4}\}$, ce qui entraîne $\det(L) = 0$ (d'après 2.)

- Si $\det(L) = 0$, alors $\text{Ker}(f) \neq \{0_{\mathbb{R}^4}\}$ (d'après 2.), donc il existe $V = \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \\ h \end{pmatrix}$ non nul

dans $\text{Ker}(f)$. La question 3. montre alors qu'il existe un plan contenant les quatre points M_1, M_2, M_3, M_4 , qui sont donc coplanaires.

Finalement, on a l'équivalence voulue :

$$M_1, M_2, M_3, M_4 \text{ sont coplanaires} \iff \det(L) = 0.$$

B. Condition d'alignement de 3 points

5. Puisque $\text{rg}(S) \leq 2$, les trois lignes de S (c'est-à-dire les vecteurs V_1, V_2, V_3) ne sont pas linéairement indépendantes. La famille (V_1, V_2, V_3) est donc liée. Pour tout point $M_4 = (x_4, y_4, z_4)$, on en déduit que la sur-famille (V_1, V_2, V_3, V_4) (formée des quatre lignes de L) est aussi liée, donc la matrice L n'est pas inversible, c'est-à-dire $\det(L) = 0$.

On en déduit que M_1, M_2, M_3 sont alignés. En effet, si ce n'était pas le cas, il existerait un unique plan contenant ces trois points, et donc il serait possible de construire un quatrième point M_4 tel que M_1, M_2, M_3, M_4 ne soient pas coplanaires. D'après la question 4., cela impliquerait $\det(L) \neq 0$. Mais on sait ici que $\det(L) = 0$ pour tout point M_4 , donc les trois points M_1, M_2, M_3 sont alignés.

6. • La question précédente montre que si $\text{rg}(S) \leq 2$, alors M_1, M_2, M_3 sont alignés.

- Si M_1, M_2, M_3 sont alignés, alors les vecteurs $\overrightarrow{M_1M_2} = \begin{pmatrix} x_2 - x_1 \\ y_2 - y_1 \\ z_2 - z_1 \end{pmatrix}$ et $\overrightarrow{M_1M_3} = \begin{pmatrix} x_3 - x_1 \\ y_3 - y_1 \\ z_3 - z_1 \end{pmatrix}$

sont colinéaires.

En outre,

$$S = \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & z_3 & 1 \end{pmatrix} \underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & z_2 - z_1 & 0 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & z_3 - z_1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Les deux vecteurs lignes de cette dernière matrice sont donc colinéaires, ce qui entraîne que $\text{rg}(S) \leq 2$.

Finalement, on a l'équivalence voulue :

$$\text{rg}(S) \leq 2 \iff M_1, M_2, M_3 \text{ sont alignés}.$$

C. On suppose que $M_1 \neq M_2$.

7. Le rang de la famille (V_1, V_2) est le rang de la matrice $\begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \\ z_1 & z_2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$. Or,

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \\ z_1 & z_2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \\ z_1 & z_2 \end{pmatrix} \underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & x_2 - x_1 \\ 0 & y_2 - y_1 \\ 0 & z_2 - z_1 \end{pmatrix}$$

Vu qu'au moins un des trois coefficients $x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1$ est non nul (puisque $M_1 \neq M_2$), on en déduit que les deux colonnes sont linéairement indépendantes, et donc que la famille (V_1, V_2) est de rang 2, donc libre.

8. La question 6. montre que M_1, M_2, M_3 sont alignés ssi $\text{rg}(S) \leq 2$, c'est-à-dire ssi les trois lignes de S sont liées. On a donc

$$M_1, M_2, M_3 \text{ alignés} \iff \text{la famille } (V_1, V_2, V_3) \text{ est liée}.$$

La sous-famille (V_1, V_2) étant libre, on en déduit que

$$M_1, M_2, M_3 \text{ alignés} \iff V_3 \text{ est combinaison linéaire de la famille } (V_1, V_2).$$

Mais pour tous $(\mu, \lambda) \in \mathbb{R}^2$, on a

$$V_3 = \mu V_1 + \lambda V_2 \iff \begin{cases} x_3 = \mu x_1 + \lambda x_2 \\ y_3 = \mu y_1 + \lambda y_2 \\ z_3 = \mu z_1 + \lambda z_2 \\ 1 = \mu + \lambda \end{cases} \iff \begin{cases} \lambda = 1 - \mu \\ x_3 = \mu x_1 + (1 - \mu)x_2 \\ y_3 = \mu y_1 + (1 - \mu)y_2 \\ z_3 = \mu z_1 + (1 - \mu)z_2 \end{cases},$$

donc

$$M_1, M_2, M_3 \text{ alignés} \iff V_3 = \mu V_1 + (1 - \mu)V_2 \text{ avec } \mu \in \mathbb{R}.$$

D. On suppose ici que les points M_1, M_2, M_3, M_4 sont alignés et tous distincts.

9. On a $M_1 \neq M_2$, et M_1, M_2, M_3 alignés donc d'après la question 8., le vecteur ligne V_3 est combinaison linéaire de (V_1, V_2) .

En raisonnant de même avec le point M_4 , on obtient (puisque $M_1 \neq M_2$ et M_1, M_2, M_4 sont alignés) que V_4 est lui aussi combinaison linéaire de (V_1, V_2) .

Ceci montre que les deux dernières lignes de L (i.e. V_3 et V_4) sont chacune combinaison linéaire des deux premières (V_1, V_2) .

10. Le rang de L est le nombre maximal de lignes de L linéairement indépendantes.

Vu que (V_1, V_2) est libre, que $V_3 \in \text{Vect}(V_1, V_2)$ et que $V_4 \in \text{Vect}(V_1, V_2)$, on en déduit que

$$\text{rg}(L) = 2.$$

En appliquant le théorème du rang à l'endomorphisme f , on conclut :

$$\dim(\text{Ker}(f)) = \dim(\mathbb{R}^4) - \text{rg}(f) = 4 - \text{rg}(L) = 2.$$